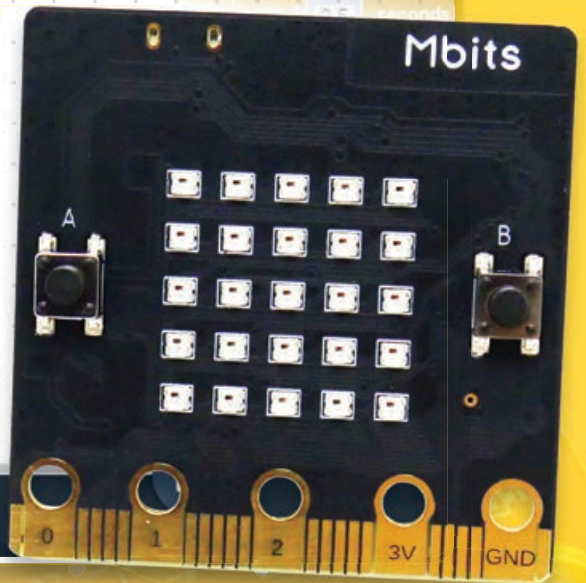
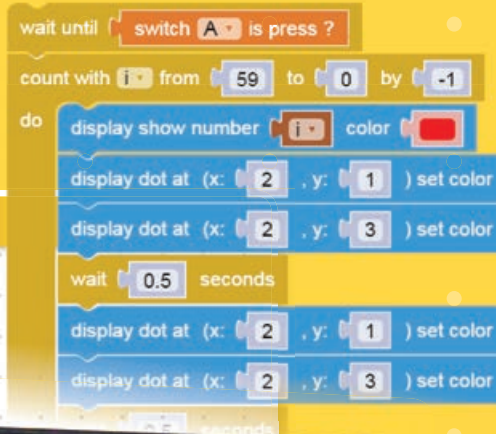
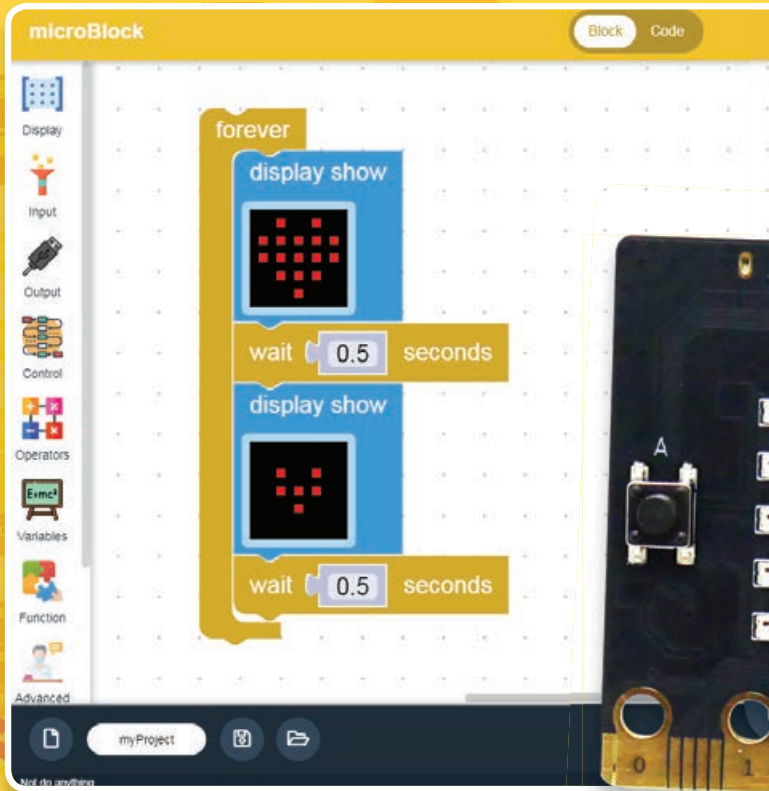


แรกเริ่มเขียนโค้ดกับ

# Mbits

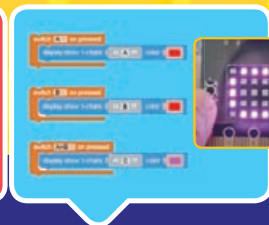
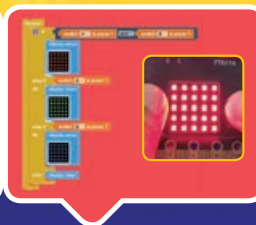
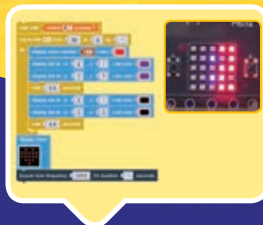


บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์เพื่อการเรียนรู้



พร้อมตัวอย่าง  
โปรแกรมกว่า

**20**  
แบบ



กฤษดา ใจเย็น  
ธนโชติ ศรีภักดี

# แรกเริ่มเขียนโค้ดกับ Mbits

## บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์เพื่อการเรียนรู้

กฤษฎา ใจเย็น  
ธนชาติ ศรีภักดี

สงวนลิขสิทธิ์ตาม พ.ร.บ. ลิขสิทธิ์ พ.ศ. 2537

ห้ามการลอกเลียนไม่ว่าส่วนหนึ่งส่วนใดของหนังสือเล่มนี้ นอกจากจะได้รับอนุญาต

### ใครควรใช้หนังสือเล่มนี้

1. นักเรียน นิสิต นักศึกษา และบุคคลทั่วไปที่มีความสนใจในการเรียนรู้วิทยาการคำนวณในเชิงการใช้งานร่วมกับอุปกรณ์ระบบสมองกลฝังตัว รวมถึงสาระการเรียนรู้ STEM ศึกษาและการโค้ดดิ้ง
2. สถาบันการศึกษาหรือโรงเรียนที่เปิดการเรียนการสอนที่ครอบคลุมสาระการเรียนรู้ด้าน STEM ศึกษาและวิทยาการคำนวณ
3. วิทยาลัยและมหาวิทยาลัย ที่มีการเปิดการเรียนการสอนวิชาอิเล็กทรอนิกส์หรือภาควิชาวิศวกรรมอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์
4. คณาจารย์ที่มีความต้องการศึกษา และเตรียมการเรียนการสอนวิชาไมโครคอนโทรลเลอร์ รวมถึงวิทยาศาสตร์ประยุกต์ที่ต้องการบูรณาการความรู้ทางอิเล็กทรอนิกส์-ไมโครคอนโทรลเลอร์-การเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์-การทดลองทางวิทยาศาสตร์ STEM ศึกษาและวิทยาการคำนวณตั้งแต่ระดับประถมศึกษา

### ดำเนินการจัดพิมพ์และจำหน่ายโดย

บริษัท อินโนเวทีฟ เอ็กเพอริเมนต์ จำกัด

108 ซ.สุขุมวิท 101/2 ถ.สุขุมวิท แขวงบางนา เขตบางนา กรุงเทพฯ 10260

โทรศัพท์ 0-2747-7001-4

โทรสาร 0-2747-7005

รายละเอียดที่ปรากฏในหนังสือเล่มนี้ได้ผ่านการตรวจทานอย่างละเอียดและถี่ถ้วน เพื่อให้มีความสมบูรณ์และถูกต้องมากที่สุดภายใต้เงื่อนไขและเวลาที่พึงมีก่อนการจัดพิมพ์เผยแพร่ ความเสียหายอันอาจเกิดจากการนำข้อมูลในหนังสือเล่มนี้ไปใช้ ทางบริษัท อินโนเวทีฟ เอ็กเพอริเมนต์ จำกัด มิได้มีภาระในการรับผิดชอบแต่ประการใด ความผิดพลาดคลาดเคลื่อนที่อาจมีและได้รับการจัดพิมพ์เผยแพร่ออกไปนั้น ทางบริษัทฯ จะพยายามชี้แจงและแก้ไขในการจัดพิมพ์ครั้งต่อไป

# สารบัญ

---

|                |  |           |
|----------------|--|-----------|
| <b>บทที่ 1</b> | <b>แนะนำ Mbits V2 บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์<br/>เพื่อการเรียนรู้วิทยาการคำนวณเชิงปฏิบัติการและงาน IoT</b>   | <b>5</b>  |
| 1.1            | บอร์ดนี้มีที่มา  | 5         |
| 1.2            | คุณสมบัติทางเทคนิค   | 5         |
| <b>บทที่ 2</b> | <b>ติดตั้งและใช้งานmicroBLOCK IDE</b>  | <b>11</b> |
| 2.1            | คุณสมบัติเด่นของ microBlock IDE  | 11        |
| 2.2            | ใช้งาน microBlock IDE กับ Mbits  | 13        |
| <b>บทที่ 3</b> | <b>ใช้งานอุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุต</b>  | <b>19</b> |
| 3.1            | Mbits กับ สวิตช์ A และ สวิตช์ B  | 20        |
| 3.2            | Mbits ขับเสียงออกลำโพง   | 24        |
| <b>บทที่ 4</b> | <b>ไมโครโฟนและตัวตรวจวัดความเร่ง</b>   | <b>29</b> |
| 4.1            | ไมโครโฟน   | 29        |
| 4.2            | ตัวตรวจวัดความเร่ง Accelerometer   | 31        |
| <b>บทที่ 5</b> | <b>การใช้งาน Dashboard ของ microBlock IDE</b>  | <b>37</b> |
| 5.1            | รู้จักกับหน้า Dashboard  | 37        |
| 5.2            | รู้จักกับวิดเจ็ตต่างๆ ของ Dashboard ในโปรแกรม microBlock IDE   | 38        |
| 5.3            | การใช้งาน Dashboard เบื้องต้น  | 40        |
| <b>บทที่ 6</b> | <b>แนะนำ AX-Mbits บอร์ดเชื่อมต่อพอร์ตอินพุตเอาต์พุตกับอุปกรณ์<br/>ภายนอกสำหรับ Mbits V2 บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์เพื่อการเรียนรู้<br/>วิทยาการคำนวณเชิงปฏิบัติการ</b> | <b>47</b> |

# คำชี้แจงจากคณะผู้เขียน / เรียบเรียง

การนำเสนอข้อมูลเกี่ยวกับข้อมูลทางเทคนิคและเทคโนโลยีในหนังสือเล่มนี้ เกิดจากความต้องการที่จะอธิบายกระบวนการและหลักการทำงาน ของอุปกรณ์ในภาพรวมด้วยถ้อยคำที่ง่ายเพื่อสร้างความเข้าใจแก่ผู้อ่าน ดังนั้นการแปลคำศัพท์ทางเทคนิคหลายๆ คำอาจไม่ตรงตามข้อบัญญัติของราชบัณฑิตยสถาน และมีหลายๆ คำที่ยังไม่มีการบัญญัติอย่างเป็นทางการ คณะผู้เขียนจึงขออนุญาตบัญญัติศัพท์ขึ้นมาใช้ในการอธิบาย โดยมีข้อจำกัดเพื่ออ้างอิงในหนังสือเล่มนี้เท่านั้น

ทั้งนี้สาเหตุหลักของข้อชี้แจงนี้มาจาก การรวบรวมข้อมูลของอุปกรณ์ในระบบสมองกลฝังตัวและเทคโนโลยีหุ่นยนต์สำหรับการศึกษาเพื่อนำมาเรียบเรียงเป็นภาษาไทยนั้นทำได้ไม่ถนัดนัก ทางคณะผู้เขียนต้องทำการรวบรวมและทดลองเพื่อให้แน่ใจว่า ความเข้าใจในกระบวนการทำงานต่างๆ นั้นมีความคลาดเคลื่อนน้อยที่สุด

เมื่อต้องการการเรียบเรียงออกมาเป็นภาษาไทย ศัพท์ทางเทคนิคหลายคำมีความหมายที่ทับซ้อนกันมาก การบัญญัติศัพท์ที่เกิดจากการปฏิบัติจริงร่วมกับความหมายทางภาษาศาสตร์ ดังนั้นหากมีความคลาดเคลื่อนหรือผิดพลาดเกิดขึ้น ทางคณะผู้เขียนขออภัยและหากได้รับคำอธิบายหรือชี้แนะจากท่าน ผู้รู้จะได้ทำการชี้แจงและปรับปรุงข้อผิดพลาดที่อาจมีเหล่านั้นโดยเร็วที่สุด

ทั้งนี้เพื่อให้การพัฒนาสื่อทางวิชาการ โดยเฉพาะอย่างยิ่งกับความรู้และเทคโนโลยีสมัยใหม่สามารถดำเนินไปได้อย่างต่อเนื่อง ภายใต้การมีส่วนร่วมของผู้รู้ในทุกภาคส่วน

ในหนังสือเล่มนี้ได้ทำการอ้างอิงถึงซอฟต์แวร์และเว็บไซต์หลายแห่ง ทางผู้จัดทำไม่อาจรับประกันหรือรับรองการคงอยู่ของสินค้าและบริการใดๆ ที่นำเสนอหรืออ้างอิงในหนังสือเล่มนี้ อย่างไรก็ตาม ในขณะที่จัดทำหนังสือเล่มนี้ ทางผู้จัดทำได้ทำการทดลองและทดสอบภายใต้ กรอบเวลาและการปรับปรุงล่าสุดในเวลานั้นๆ หากมีการปรับปรุงอื่นใดที่ทำให้การนำเสนอคลาดเคลื่อนหรือใช้ประโยชน์ไม่ได้ ทางผู้จัดทำจะพยายามปรับปรุงเนื้อหาและเผยแพร่ผ่านทางเว็บไซต์และสื่อสาธารณะของบริษัท อินโนเวตีฟ เอ็กเพอริเมนต์ จำกัด ที่ [www.inex.co.th](http://www.inex.co.th) และ [www.facebook.com/innovativeexperiment](http://www.facebook.com/innovativeexperiment)

บริษัท อินโนเวตีฟ เอ็กเพอริเมนต์ จำกัด

# บทที่ 1

## แนะนำ Mbits V2 บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ เพื่อการเรียนรู้วิทยาการคำนวณเชิงปฏิบัติการ และงาน IoT



### 1.1 บอร์ดนี้มีที่มา

Mbits V2 เป็นผลงานความร่วมมือของ 3 บริษัท 2 ประเทศ ประกอบด้วย [Shenzhen Elecrow Limited](http://www.elecrow.com) สาธารณรัฐประชาชนจีน ([www.elecrow.com](http://www.elecrow.com)), [บริษัท อินโนเวตฟ เอ็กเพอริเมนต์ จำกัด](http://www.inex.co.th) หรือ [INEX](http://www.inex.co.th) ([www.inex.co.th](http://www.inex.co.th)) และ [Artronshop](http://www.artronshop.co.th) ([www.artronshop.co.th](http://www.artronshop.co.th)) จากประเทศไทย โดย Elecrow ร่วมกับ INEX ผลิตบอร์ด Mbits V2 ภายใต้ข้อกำหนดทางฮาร์ดแวร์ที่ทำให้ใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์หลักบนบอร์ดนั้นคือ ESP32 ให้มีเสถียรภาพและเกิดประโยชน์สูงสุดเพื่อสนับสนุนการเรียนรู้ด้านสะเต็มศึกษาและวิทยาการคำนวณสำหรับประเทศไทยเป็นสำคัญ

โดยเครื่องมือพัฒนาโปรแกรมสำหรับบอร์ด Mbits V2 นี้จะใช้โปรแกรมภาษาไพทอนแบบย่อส่วนหรือไมโครไพทอนเป็นหลัก ซึ่งสอดคล้องกับหลักสูตรวิทยาการคำนวณที่จัดทำโดยสถาบันส่งเสริมการสอนวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี หรือ สสวท. และเครื่องมือนี้คือ microBlock IDE ที่พัฒนาโดยคุณสนธยา นงนุช จาก Artronshop โดยรองรับการพัฒนาโค้ดในแบบบล็อก (Block code programming) สำหรับผู้เริ่มต้นในระดับประถมวัย และแบบโค้ดไมโครไพทอน (microPython text-based programming) ทำให้ครอบคลุมการเรียนรู้ในทุกระดับของเยาวชนและผู้เริ่มต้นในวงกว้าง



นอกจากนั้น ทาง Elecrow ก็ให้ความสนใจที่จะนำ microBlock IDE ไปใช้กับบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ ESP32 ตัวอื่นของบริษัท อันนำไปสู่โอกาสที่จะเผยแพร่ผลงานของโปรแกรมเมอร์คนไทยที่มีความสามารถทัดเทียมในระดับนานาชาติให้เป็นที่ยอมรับได้

### 1.2 คุณสมบัติทางเทคนิค

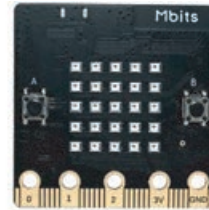
- ขนาดเล็ก 52 × 52 มม.
- ใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์หลักเป็นโมดูล ESP32 Wrover-B มีหน่วยความจำแฟลชแบบ SPI 4MB และหน่วยความจำ PSRAM 8MB จึงรองรับการพัฒนาโปรแกรมด้วยภาษาไพทอนแบบย่อส่วนได้อย่างมีประสิทธิภาพ
- เชื่อมต่อไร้สายความถี่ 2.4GHz ทั้ง WiFi และ Bluetooth แบบ BLE 4.2
- ส่วนแสดงผลเป็น LED 3 สี RGB แบบโปรแกรมได้ จำนวน 25 ดวง จัดเรียงแบบ 5x5 จุด
- มีลำโพงเปียโซสำหรับขับเสียงสัญญาณต่างๆ และเสียงดนตรี
- มีวงจรถ่วงจับเสียงด้วยไมโครโฟนแบบ MEMS
- ติดตั้งตัวตรวจจับวัดความเร่ง 3 แกน ใช้เพื่อตรวจจับการเคลื่อนไหวและการเอียงได้
- มีสวิตช์กดติดปล่อยดับพร้อมใช้งาน 2 ตัว ระบุเป็น สวิตช์ A และ B
- ขั้วต่อพอร์ตอินพุตเอาต์พุตเป็นแบบ Edge Connector รูปแบบเดียวกับ micro:bit จึงนำไปใช้งานร่วมกับบอร์ดเสริมต่างๆ ของ micro:bit ได้ โดยต้องตรวจสอบข้อจำกัดทางเทคนิคคร่าวๆ เพราะความสามารถของขาพอร์ตอินพุตเอาต์พุตแต่ละขาของ ESP32 รองรับการทำงานได้หลากหลาย
- มีขาเชื่อมต่อระบบบัส I<sup>2</sup>C เพื่อขยายการเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ต่อพ่วงภายนอกได้
- มีสวิตช์ RESET และมี LED แสดงสถานะการทำงานของไมโครคอนโทรลเลอร์ เพื่อตรวจสอบการทำงานของบอร์ด
- เชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์ผ่านพอร์ต USB
- รองรับการพัฒนาโปรแกรมด้วย microBLOCK IDE , Let's Code และ Arduino IDE ซึ่งเลือกใช้ ESP-IDF เป็นคอมไพเลอร์หลัก



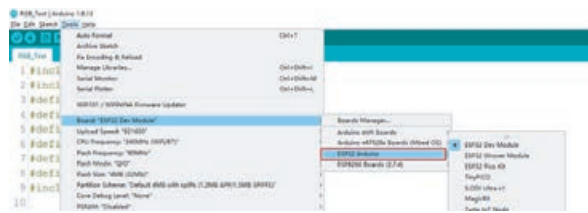
ร่วมมือออกแบบและผลิตบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ Mbits V2



พัฒนาโปรแกรม microBlock IDE <https://microblock.app>



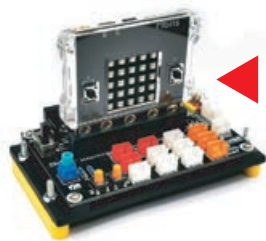
Mbits V2 ยังรองรับการพัฒนาโปรแกรมด้วยภาษา C/C++ โดยใช้ Arduino IDE ร่วมกับชุดเครื่องมือทางซอฟต์แวร์ ESP-IDF โดย Espressif Systems



รองรับการพัฒนาโปรแกรมด้วยบล็อก



รองรับการพัฒนาโปรแกรมภาษาไพทอนแบบย่อส่วนหรือไมโครไพทอน (microPython)



ติดตั้งกับบอร์ด AX-Mbits เพื่อใช้งานพอร์ตอินพุตเอาต์พุตของ Mbits V2 ได้สะดวก รองรับการเชื่อมต่อมินิบอร์ดตัวตรวจจับ อุปกรณ์อินพุตเอาต์พุต เซอร์ไวโมเตอร์ (สูงสุด 4 ตัว)

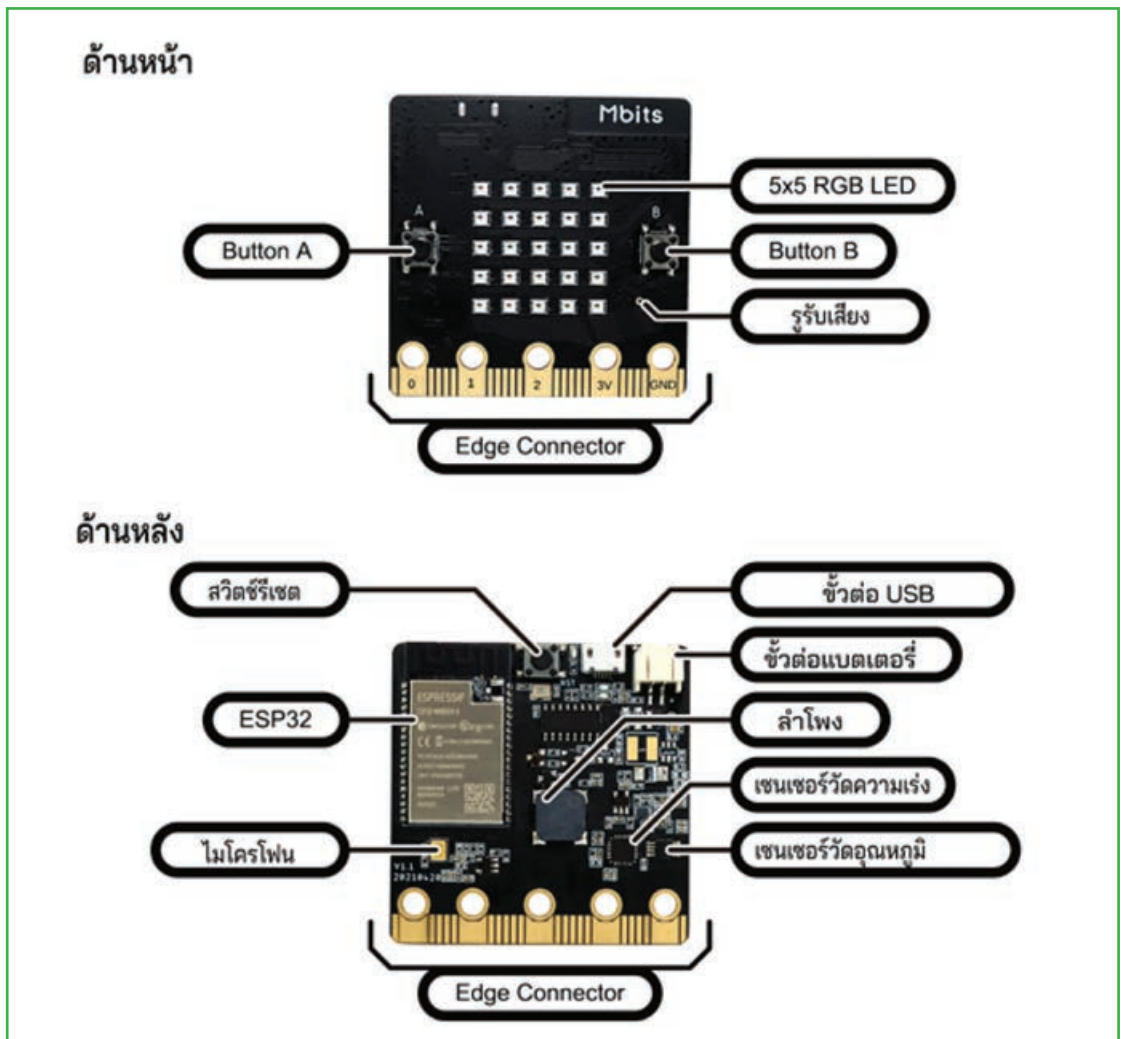
รองรับการติดต่อกับคลาวด์เซิร์ฟเวอร์ NETPIE, Blynk, Senses IoT เพื่อพัฒนาเป็นอุปกรณ์ IoT ได้

รูปที่ 1-1 ความร่วมมือในการพัฒนาฮาร์ดแวร์และซอฟต์แวร์สำหรับบอร์ด Mbits V2

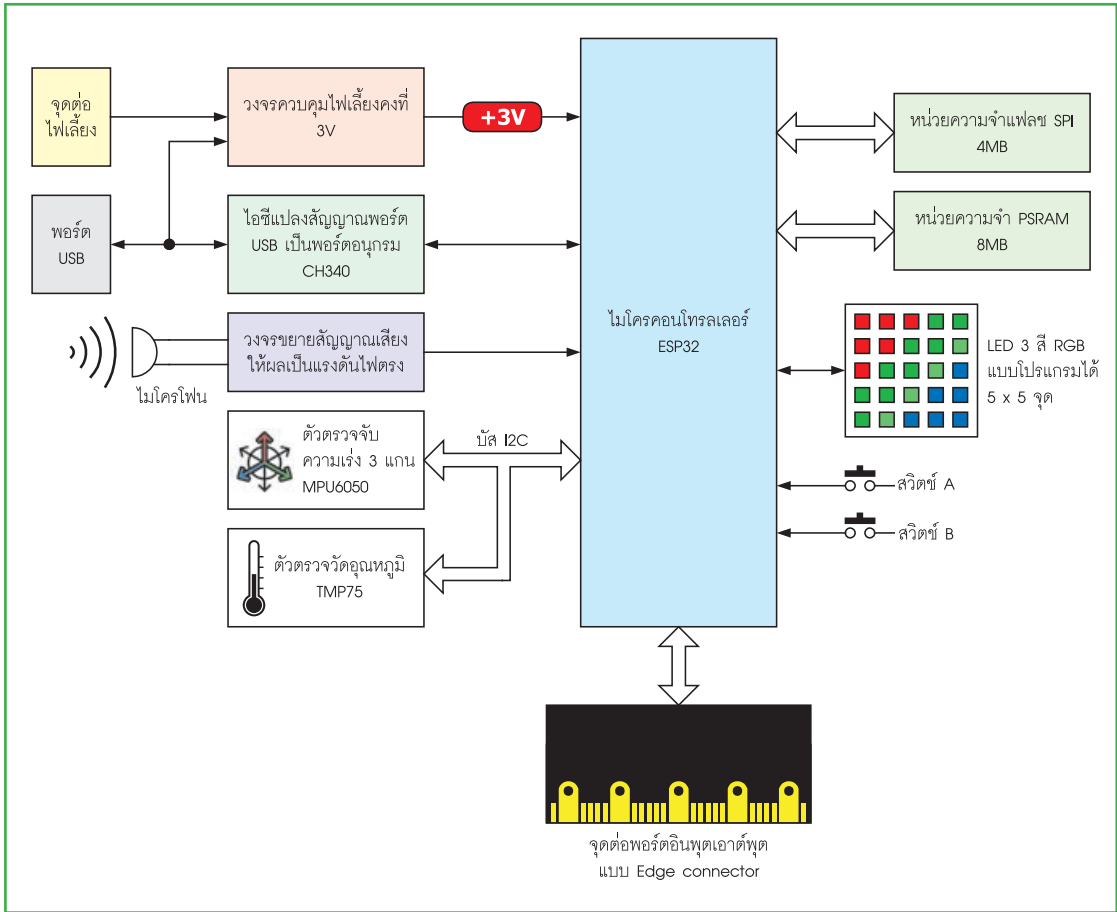


### ส่วนประกอบของ Mbits V2

รูปที่ 2 แสดงส่วนประกอบต่างๆ ของบอร์ด Mbits V2 มีไอ้แอมการำงำนกำยในแสดงในรูปที่ 3 แลวจรงสมบูรณแสดงดังรูปที่ 4 อุปกรณ์หลักคือ โมดูลไมโครคอนโทรลเลอร์ ESP32 รุ่น Wrover-B มีหน่วยความจำแฟลช 4MB และหน่วยความจำ PSRAM เพิ่มเติมอีก 8MB ภายในบรรจุวงจรสื่อสารไร้สาย WiFi และบลูทูธ 4.2 รองรับการทำงานในแบบบลูทูธพลังงานต่ำหรือ BLE (Bluetooth Low Energy) มีวงจรเชื่อมต่ออุปกรณ์ภายนอกหลากหลายทั้งแบบบัส 2 สายหรือ I<sup>2</sup>C, บัส SPI, บัส UART และพอร์ตอินพุตเอาต์พุตทั้งแบบดิจิทัลและอนะล็อก มีวงจรกำเนิดสัญญาณ PWM จึงทำให้นำบอร์ด Mbits ไปใช้ในการสร้างโครงงานได้อย่างหลากหลายตั้งแต่ระบบควบคุมอัตโนมัติพื้นฐาน ของเล่น เครื่องใช้แบบฉลาดที่ทำงานได้อย่างอัตโนมัติ โครงงานติดต่อกับตัวตรวจจับ เพื่อสร้างระบบเก็บข้อมูล ไปจนถึงระบบควบคุมไร้สายผ่าน WiFi หรือ BLE หรือกระทั่งควบคุมผ่านเครือข่ายอินเทอร์เน็ต



รูปที่ 1-2 ส่วนประกอบของบอร์ด Mbits V2



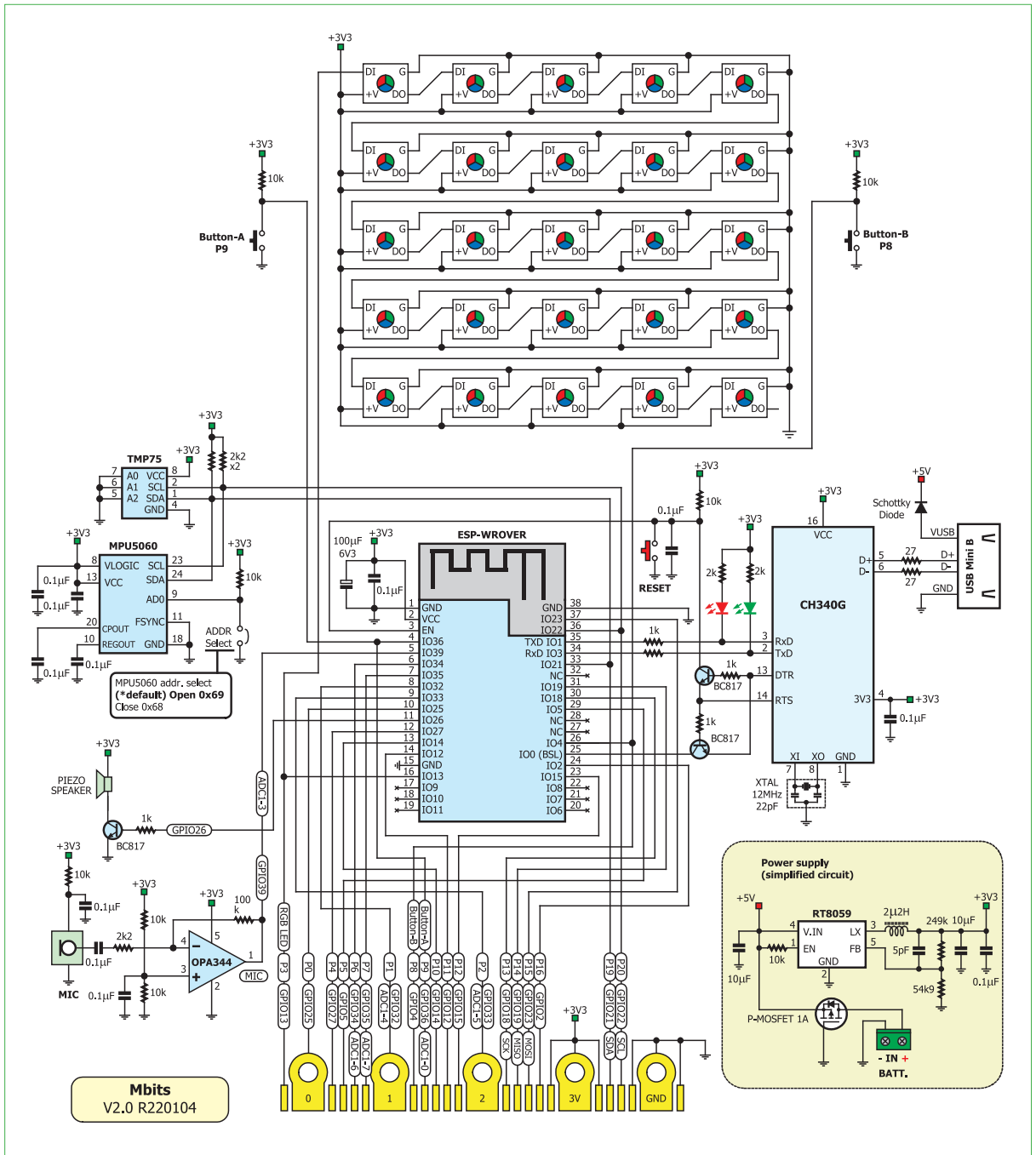
รูปที่ 1-3 โดอะแกรมการทำงานของบอร์ด Mbits V2

การแสดงผลของ Mbits เป็น LED 3 สี RGB แบบโปรแกรมได้จำนวน 25 ดวง จัดเรียงในแบบ 5 x 5 จุด รองรับการแสดงผลข้อความ ตัวเลข สัญลักษณ์ เส้น จุด และกราฟิก 2 มิติที่สื่อสีในการแสดงผลได้ด้วยการเขียนโปรแกรม

Mbits มีวงจรจับเสียงผ่านลำโพงเปียโซ จับสัญญาณในย่านความถี่เสียงได้รวมถึงเสียงโน้ตดนตรี ในส่วนของตัวตรวจจับที่ติดตั้งมาพร้อมใช้งานประกอบด้วย

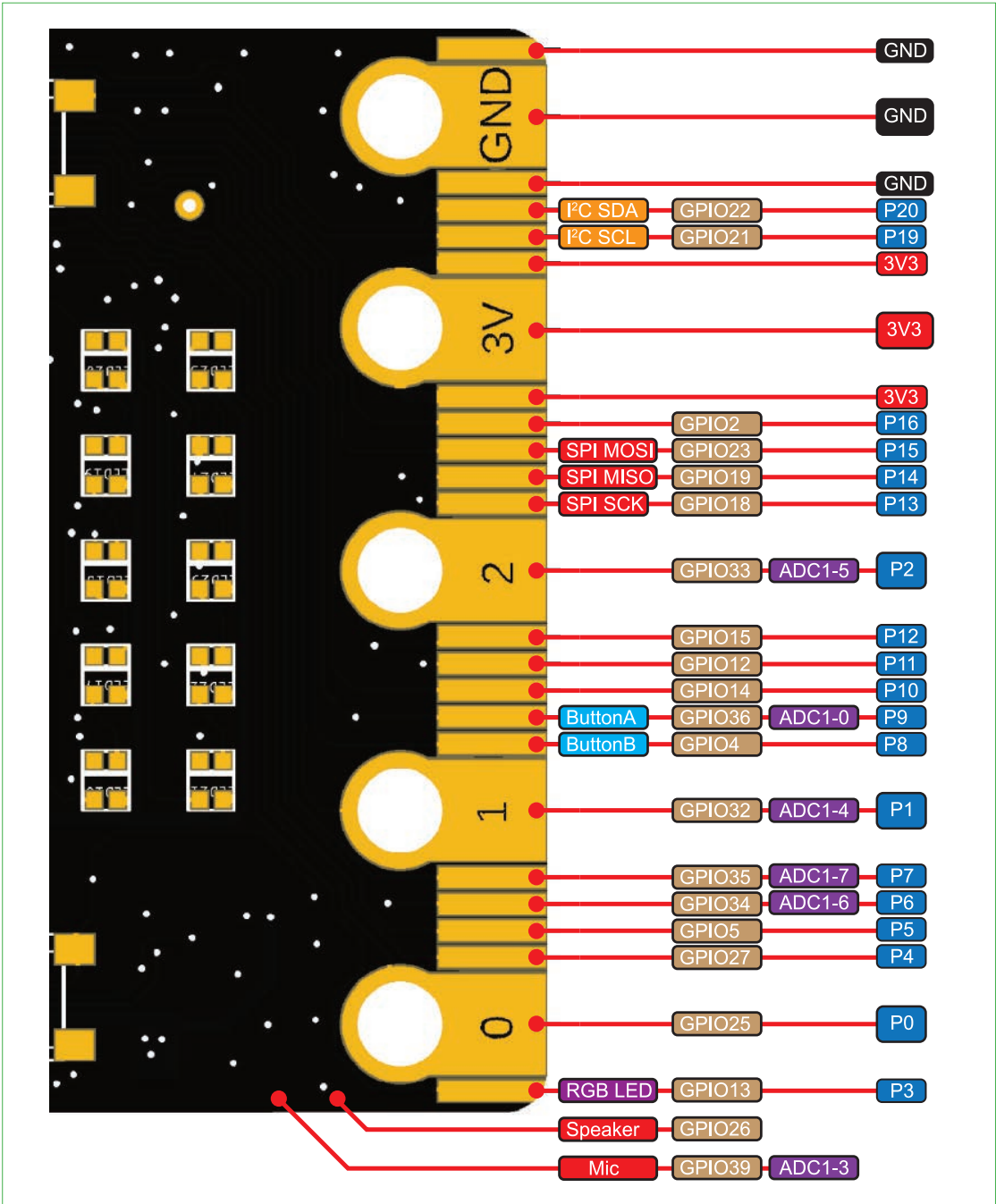
1. ตัวตรวจจับความเร่ง 3 แกนเบอร์ MPU6050 ใช้ตรวจจับความเร่ง ความเอียง การตกหรือเคลื่อนที่ของบอร์ด ติดต่อกับไมโครคอนโทรลเลอร์หลัก ESP32 ผ่านระบบบัส I<sup>2</sup>C
2. ตัวตรวจวัดอุณหภูมิเบอร์ TMP75 ติดต่อกับไมโครคอนโทรลเลอร์หลัก ESP32 ผ่านระบบบัส I<sup>2</sup>C
3. วงจรตรวจจับเสียงโดยใช้ไมโครโฟน ให้ผลการทำงานเป็นแรงดันไฟตรงที่แปรตามความดังของเสียง





รูปที่ 1-4 วงจรของบอร์ด Mbits V2

จุดต่ออุปกรณ์ภายนอกของ Mbits V2 เป็นจุดต่อแบบ Edge connector โดยแบ่งเป็นจุดต่อหลัก 5 จุด ที่เป็นรูขนาด 4 มม. และจุดต่อรองที่เป็นหน้าสัมผัสขลุ่ยทองรวม 20 จุด เป็นขาพอร์ตอินพุตเอาต์พุต P0 ถึง P19 ขาต่อไฟเลี้ยง 3V และกราวด์ ดังแสดงการกำหนดหน้าที่การทำงานของขาพอร์ตต่างๆ ในรูปที่ 5



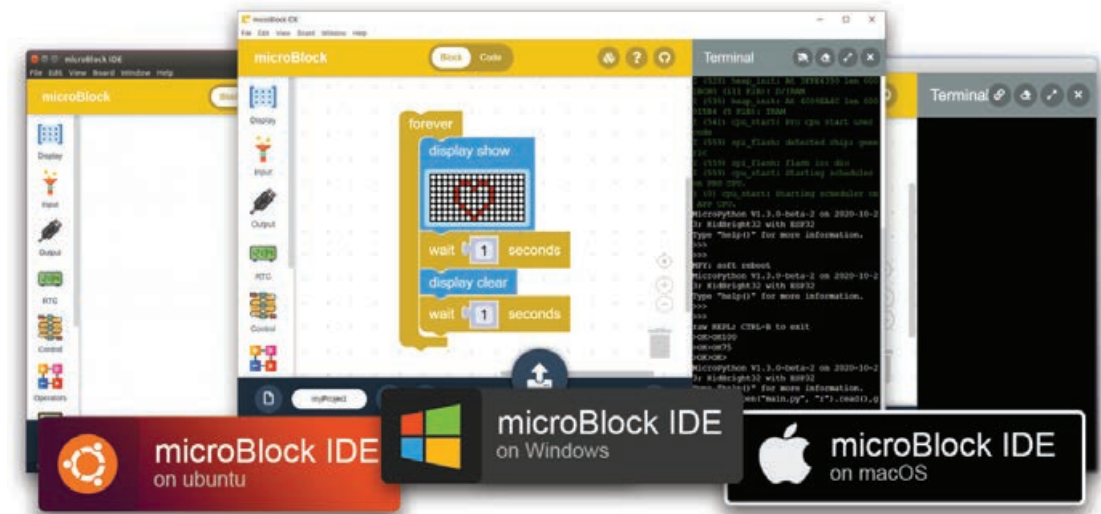
รูปที่ 1-5 การจัดขาพอร์ตอินพุตเอาต์พุตของบอร์ด Mbits V2

# บทที่ 2

# ติดตั้งและใช้งาน microBLOCK IDE



*microBlock IDE เป็นซอฟต์แวร์ที่ใช้พัฒนาโปรแกรมสำหรับ ESP32 ด้วยการลากบล็อกหรือเขียนโค้ดด้วยภาษา microPython*

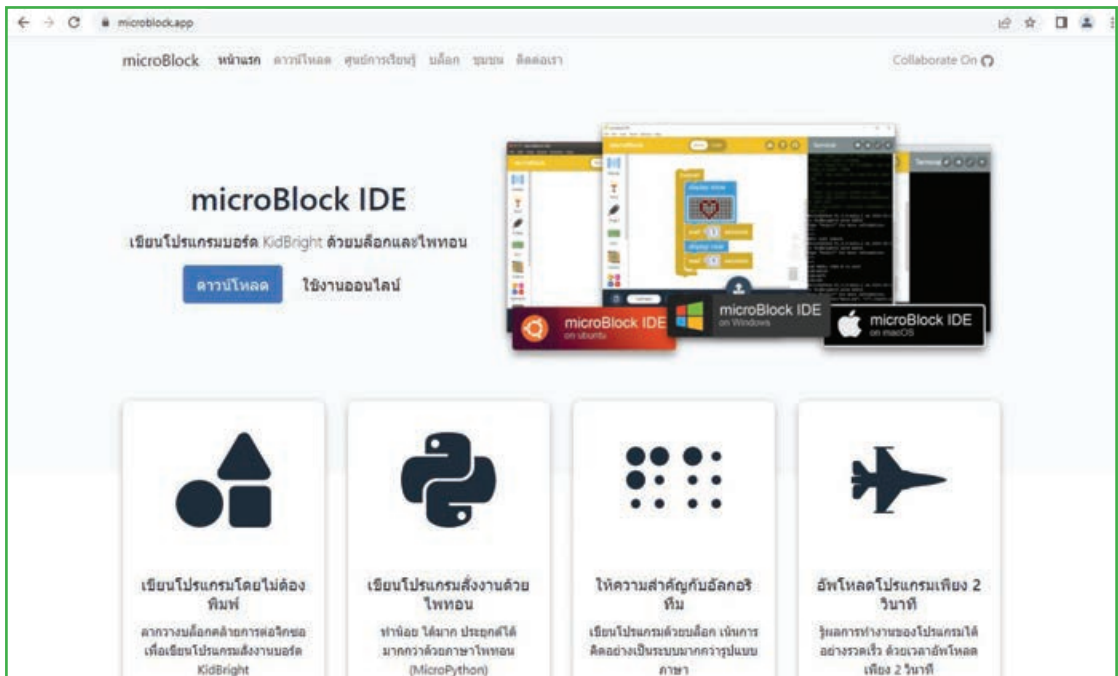


รูปที่ 2-1 ซอฟต์แวร์ microBlock IDE

## 2.1 คุณสมบัติเด่นของ microBlock IDE

- อัปเดตโปรแกรมเร็วมากเพียง 2 วินาที
- สามารถค้นหาและเชื่อมต่อบอร์ด ESP32 (Mbits) โดยอัตโนมัติ
- มีหน้าต่าง Terminal ตรวจสอบผลการทำงานได้ง่าย
- มีระบบให้คำแนะนำการเขียนโค้ด (Auto Completion)
- ใช้งานบล็อกขับ LED และบล็อกสร้างเสียงเพลงได้ง่าย
- รองรับการเพิ่มบล็อกในโปรแกรมด้วย Extension
- มีระบบบันทึกไฟล์อัตโนมัติ หมดปัญหาไฟดับแล้วไฟล์งานหาย
- แปลงโค้ดจากบล็อกเป็น ไมโครไพทอน และสามารถแก้ไขโค้ดด้วยภาษาไมโครไพทอนได้เลย
- มีให้ใช้งานทั้งแบบ Offline ติดตั้งบนคอมพิวเตอร์และ Online ทำงานผ่านบราวเซอร์

สำรวจ <https://microblock.app>



รูปที่ 2-2

หน้าแรกของเว็บไซต์ จะแนะนำคุณสมบัติต่างๆ ของ microBlock IDE มุ่งสู่การดาวน์โหลดโปรแกรมมาติดตั้ง กดที่ปุ่มดาวน์โหลด

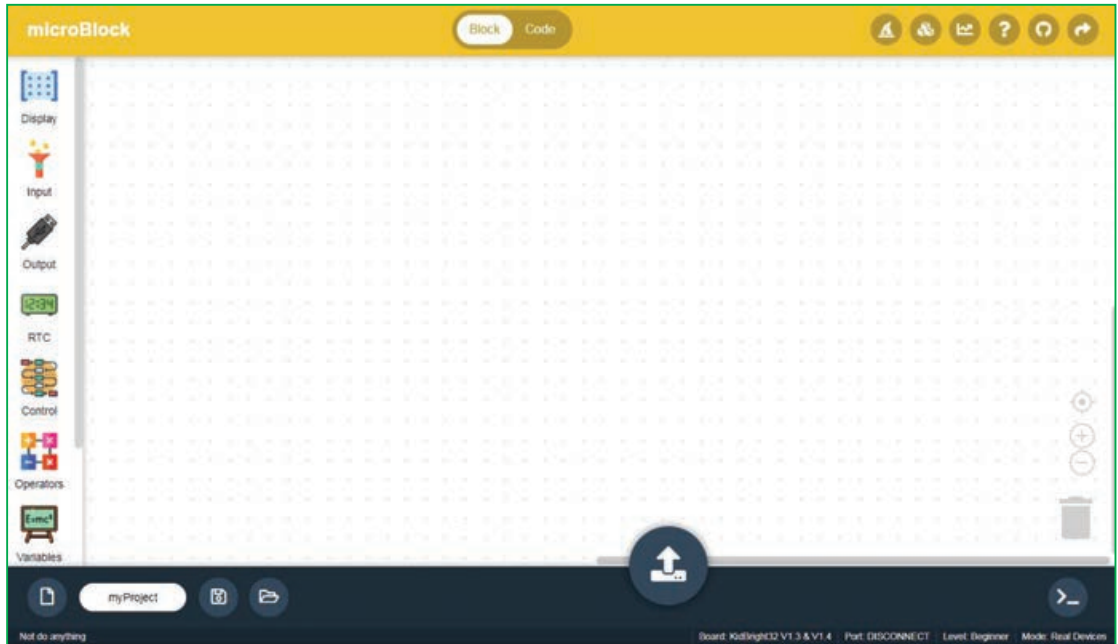


รูปที่ 2-3

ดับเบิลคลิกที่ไฟล์เพื่อติดตั้ง โปรแกรมจะใช้เวลาแตกไฟล์และติดตั้ง จากนั้นเปิดหน้าต่างของโปรแกรม microBlock IDE ขึ้นมา

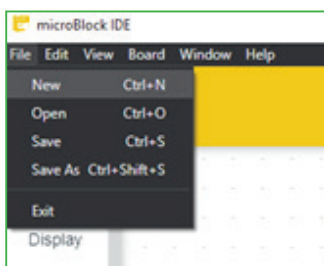
## 2.2 ใช้งาน microBlock IDE กับ Mbits

เมื่อเปิดโปรแกรมขึ้นมาครั้งแรก ตัวเลือกของบอร์ดที่ใช้อาจจะเป็นบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ตัวอื่นๆ การเลือกบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ ทำได้โดยการสร้างโปรเจกต์ใหม่

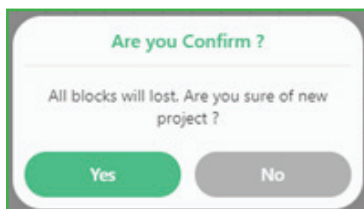


รูปที่ 2-4 หน้าตาโปรแกรม microBlock IDE

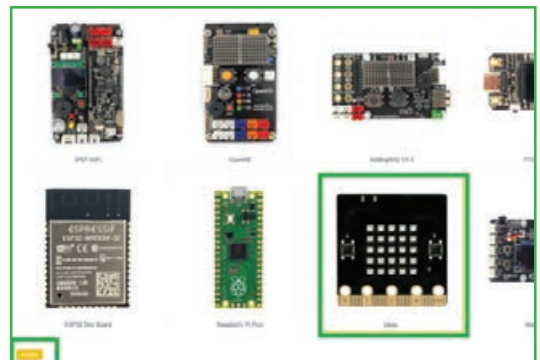
(1) ที่เมนู File เลือก **New** เพื่อสร้างโปรเจกต์ใหม่



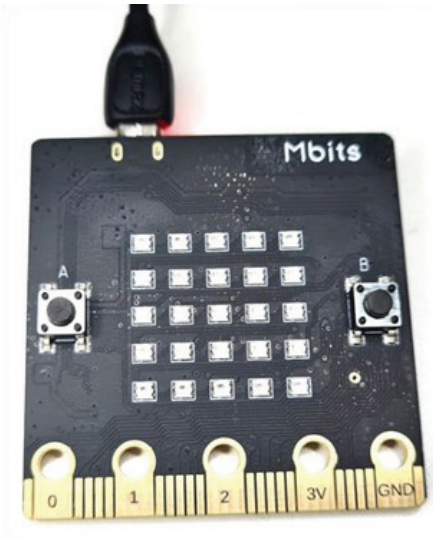
(2) โปรแกรมจะถามยืนยัน ว่าข้อมูลเดิมจะสูญหายไหมหรือไม่ให้ตอบ **YES**



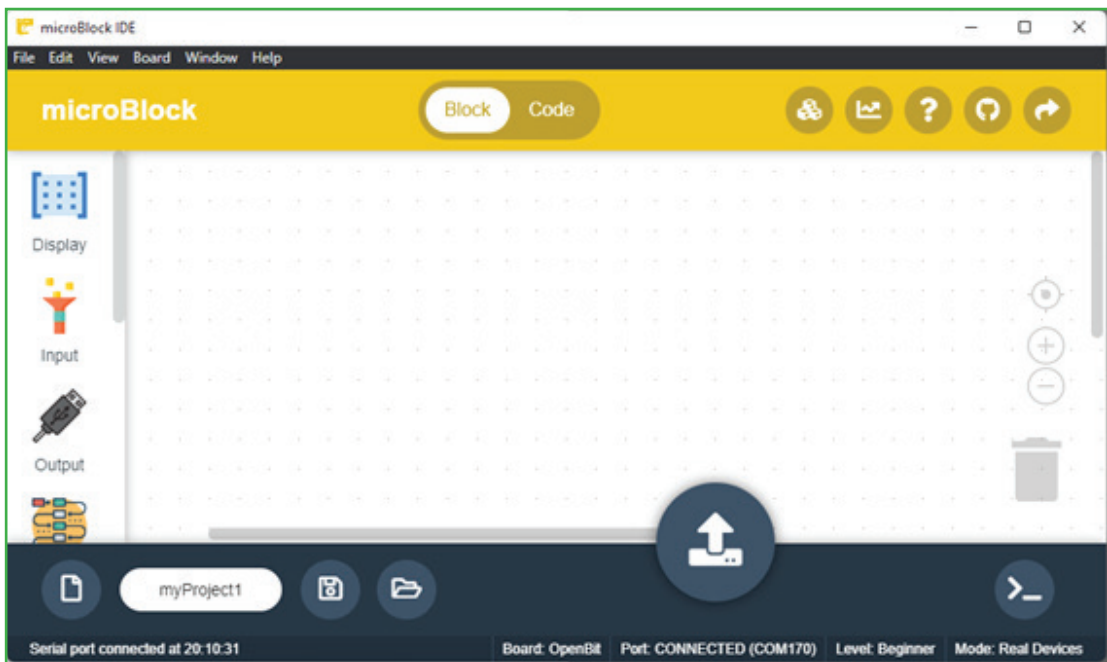
(3) จากบอร์ดต่างๆ ที่มี ให้เลือก **Mbits** พร้อมทั้งตั้งชื่อโปรเจกต์ จากนั้นเลื่อนลงด้านล่างกดปุ่ม **Create**



(4) เชื่อมบอร์ด Mbits เข้ากับคอมพิวเตอร์ผ่านสาย microUSB



(5) แถบสถานะด้านล่างของโปรแกรมจะตรวจพบพอร์ตอนุกรมและเชื่อมต่อโดยอัตโนมัติ

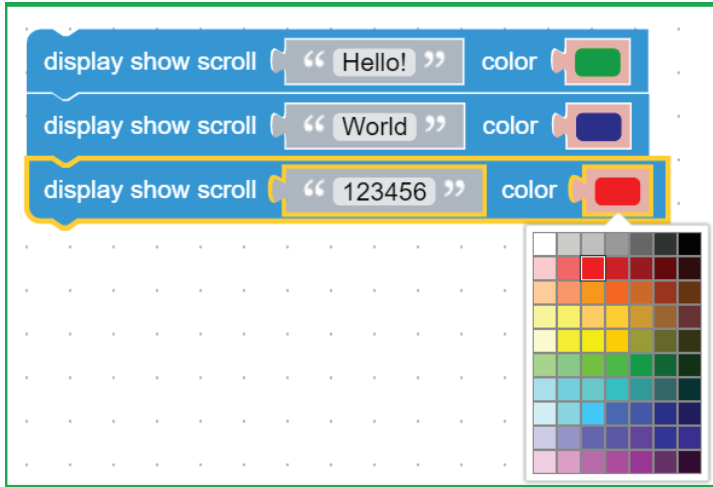


ถึงตอนนี้ Mbits ก็พร้อมเขียนโค้ดด้วย microBlock IDE แล้ว



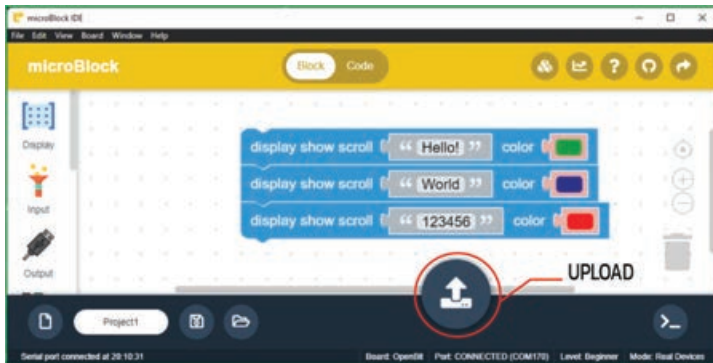
## { ตัวอย่างที่ 1 ข้อความเลื่อน }

เป็นการนำข้อความมาแสดงแบบเลื่อนที่ LED RGB 5x5 จุด โดยกำหนดสีของ LED ได้ตามต้องการ



โปรแกรมที่ 1-1

นำคำสั่ง **display show scroll** จากเมนู **Display** มาปรับ เปลี่ยนข้อความและเลือกสี



รูปที่ 2-5

เมื่อวางบล็อกเป็นที่พอใจแล้วกดปุ่ม **Upload** เพื่อส่งโค้ดไปยังตัว Mbits

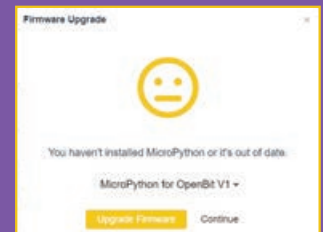
เมื่ออัปโหลดโค้ดเรียบร้อยแล้ว บอร์ด Mbits จะเริ่มทำงานทันที



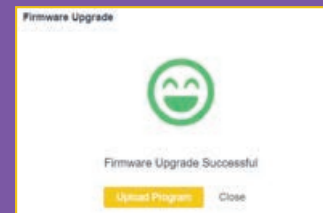
สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

### หมายเหตุ

ในการดาวน์โหลดโค้ดครั้งแรก โปรแกรมจะตรวจสอบเฟิร์มแวร์ของบอร์ด Mbits ก่อน ถ้าเป็นรุ่นเก่าจะมีหน้าต่างแจ้งให้ Upgrade Firmware กดปุ่ม Upgrade Firmware ได้เลย

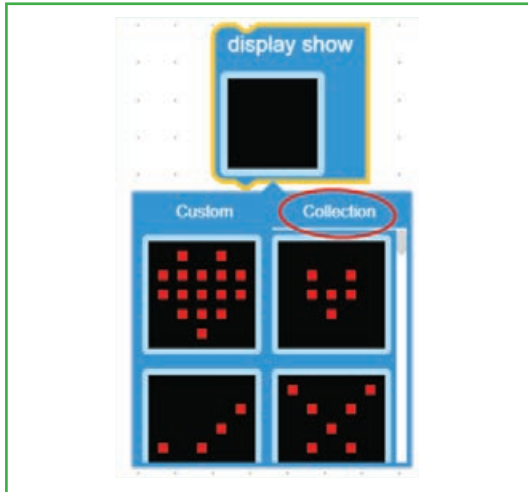


เมื่อเสร็จเรียบร้อยแล้ว จะมีหน้าต่างแสดงความพึงพอใจปรากฏขึ้นมา



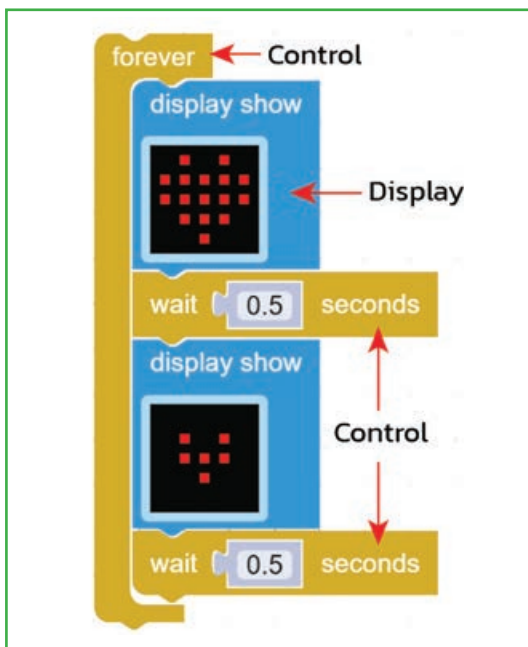
## { ตัวอย่างที่ 2 ไอคอนรูปหัวใจกะพริบ }

คำสั่ง **display show** ใช้กำหนดให้ LED RGB 5x5 ติดในตำแหน่งที่ต้องการเป็นสีใดๆ ก็ได้



รูปที่ 2-6

นอกจากนี้ใน **Tab Collection** ยังมีไอคอนต่างๆ ที่ทำไว้แล้วให้เลือกใช้งาน สามารถเลือกแล้วนำมาปรับแก้ได้ด้วย



โปรแกรมที่ 2-1

ตัวอย่างนี้จะนำไอคอนรูปหัวใจที่มีขนาดใหญ่ และขนาดเล็ก มาแสดงสลับกัน หน่วงเวลาทุกๆ 0.5 วินาที

ผลลัพธ์ที่ได้จะเห็น LED RGB 5x5 จุด ติดกะพริบ

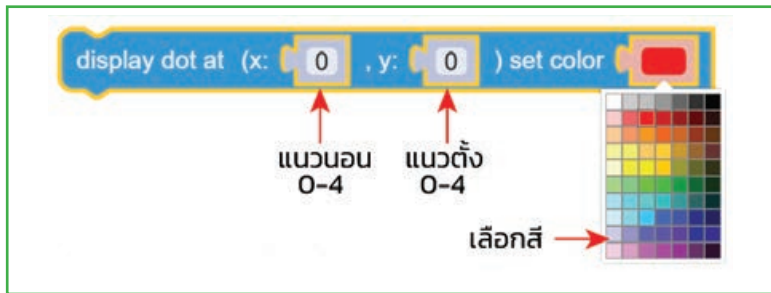


สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

## { ตัวอย่างที่ 3 สั่ง LED ไล่ลำดับติดทีละดวง }

เพื่อให้ LED RGB 5x5 ติดในพิกัดที่กำหนด จะมีคำสั่ง display dot at ใน หัวข้อ Display ระบุพิกัด x (0 ถึง 4) และ y (0 ถึง 4) ของ LED พร้อมทั้งระบุสีที่ต้องการได้ด้วย คำสั่งนี้ถ้าต้องการให้ LED RGBดับต้องกำหนดเป็นสีดำได้

ผลลัพธ์ที่เกิดขึ้นจะเห็น LED RGB 5x5 จุด ของ Mbits ไล่ติดทีละดวงจนครบ



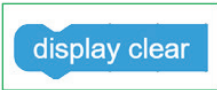
รูปที่ 2-7

เพื่อวนลูปทำซ้ำในช่วงที่กำหนด จะใช้คำสั่ง count with (เทียบเท่าคำสั่ง for) ในหัวข้อ Control เพื่อวนลูปและเปลี่ยนแปลงค่าตัวแปรไปจนถึงค่าที่กำหนด

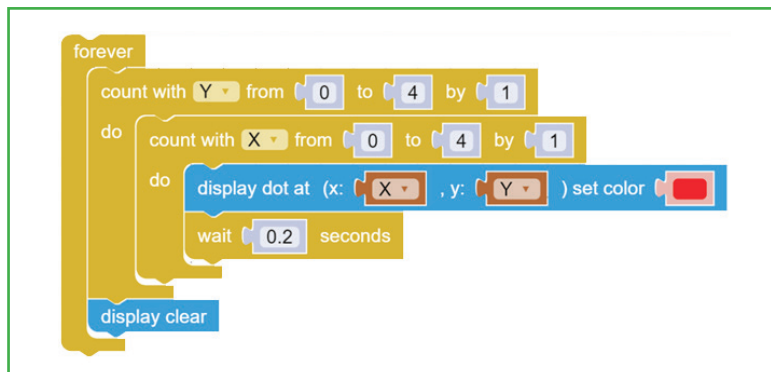


รูปที่ 2-8

เมื่อทำงานจนเสร็จครบ 1 รอบจะเคลียร์ LED 5x5 จุด ด้วยคำสั่ง **display clear**



จากคำสั่งนำมาสร้างโค้ดได้ดังโปรแกรมที่ 3-1



โปรแกรมที่ 3-1



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

## { ตัวอย่างที่ 4 LED 5×5 สุ่มติด }

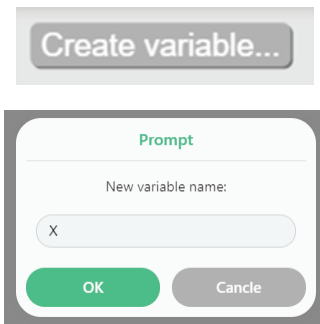
### การสุ่มตัวเลข



ในการสุ่มตัวเลขใช้คำสั่ง **random integer from** ในหัวข้อ **Operators** จะคืนค่าตัวเลขสุ่มในช่วงที่กำหนดออกมาให้ ถ้าดัดแปลงโค้ดในตัวอย่างที่ 3 จะได้โปรแกรมที่กำหนดให้ LED ติดสุ่มได้

### การกำหนดค่าตัวแปร

ในหัวข้อ **Variable** จะมีลือกคำสั่ง **Create Variable** เพื่อสร้างตัวแปรไว้จองพื้นที่หน่วยความจำเพื่อเก็บข้อมูล



เมื่อกดสร้าง จะมีหน้าต่าง ให้ระบุชื่อตัวแปร ในที่นี้ตั้งชื่อว่า X

เมื่อกำหนดค่าตัวแปรเรียบร้อยแล้ว จะมีลือกเพิ่ม 3 ลือกคือ



สำหรับกำหนดค่าตัวแปรด้วยค่าที่ต้องการ

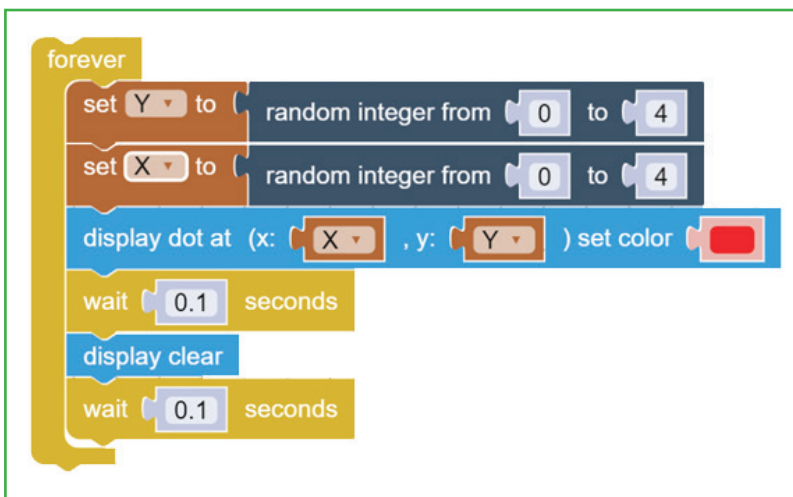


สำหรับเพิ่มหรือลดค่าตัวแปร



ผลลัพธ์ของค่าตัวแปร

เมื่อเข้าใจคำสั่งก็นำมาสร้างเป็นโค้ดดังโปรแกรมที่ 4-1



โปรแกรมที่ 4-1



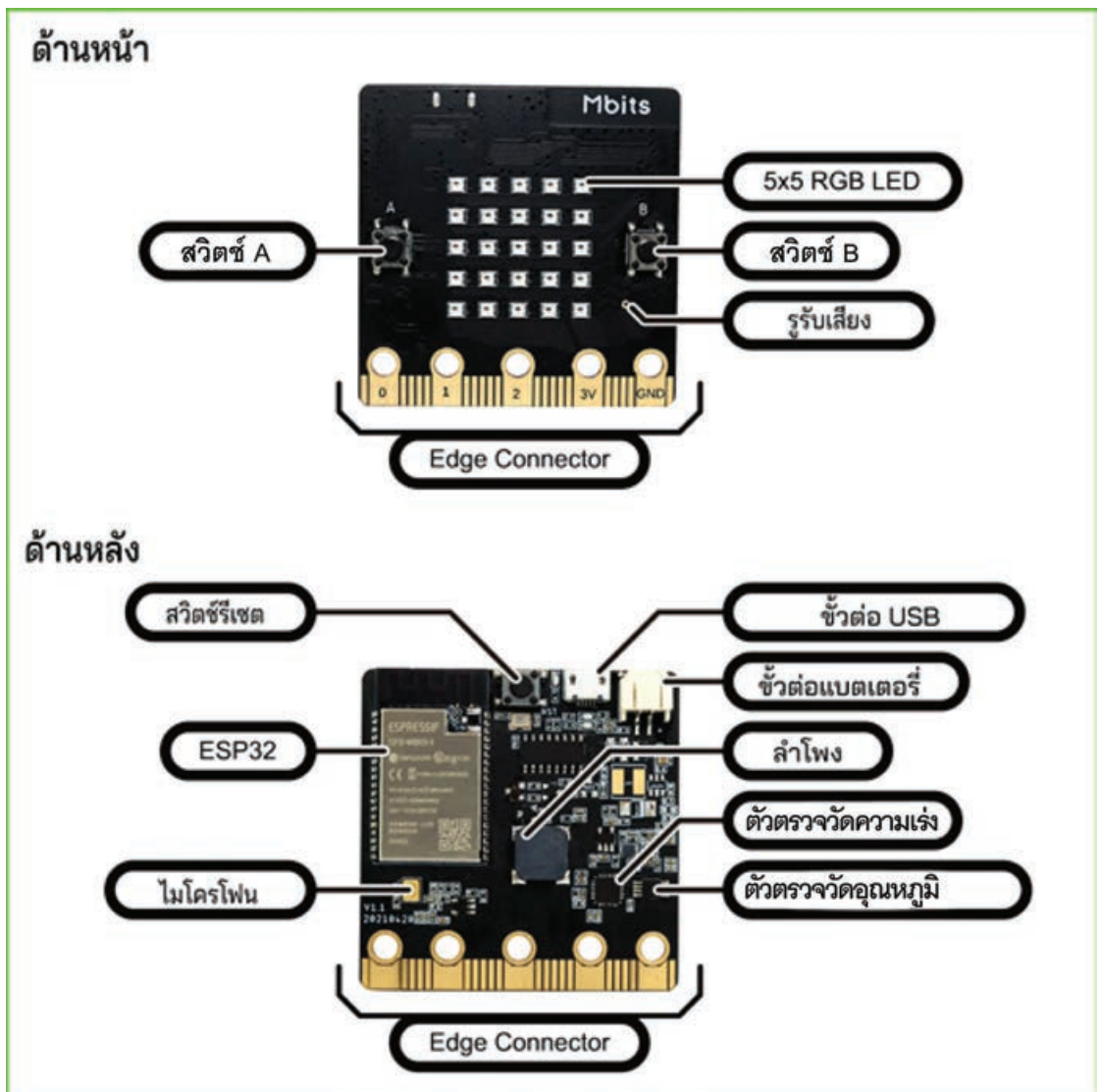
สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

# บทที่ 3

## ใช้งานอุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุต



บอร์ด Mbits ถือว่าเป็นบอร์ดที่สมบูรณ์พร้อมในเรื่องอุปกรณ์อินพุตเอาต์พุตที่ติดตั้งอยู่ในตัว ประกอบด้วย LED สวิตช์ ไมโครโฟน ลำโพง ตัวตรวจวัดอุณหภูมิและตัวตรวจวัดความเร่ง 3 แกน



รูปที่ 3-1 แสดงส่วนประกอบ Mbits V2

### 3.1 Mbits กับ สวิตช์ A และ สวิตช์ B

The screenshot shows the microBlock interface with a sidebar on the left containing categories: Display, Input, Output, Control, Operators, Variables, Function, and Advanced. The main workspace is titled 'Switch' and contains several blocks:

- switch A on pressed**: ถูกกระตุ้นเมื่อกดสวิตช์แล้วปล่อย
- switch A on press**: ถูกกระตุ้นเมื่อกดสวิตช์
- switch A on release**: ถูกกระตุ้นเมื่อปล่อยสวิตช์
- switch A is press ?**: คืนค่า "จริง" เมื่อกดสวิตช์
- switch A is release ?**: คืนค่า "จริง" เมื่อไม่กดสวิตช์
- switch A get value**: คืนค่า 1 เมื่อกดสวิตช์  
คืนค่า 0 เมื่อไม่กดสวิตช์

Below the 'Switch' section is the 'Sensor' section with the block:

- sound level (0-4095)**

รูปที่ 3-2 แสดงบล็อกคำสั่งการใช้งานสวิตช์ A และ B ของ Mbits V2



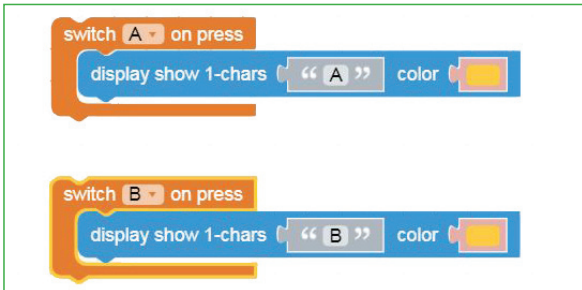
## { ตัวอย่างที่ 5 อ่านค่าสวิตช์ A และ B }

เขียนโค้ดสั้นๆ ก่อนเพื่อให้เห็นความแตกต่างในการทำงานของบล็อกคำสั่ง **on press** กับ **on pressed**



รูปที่ 3-3

### โปรแกรมที่ 5-1 รูปแบบ on press



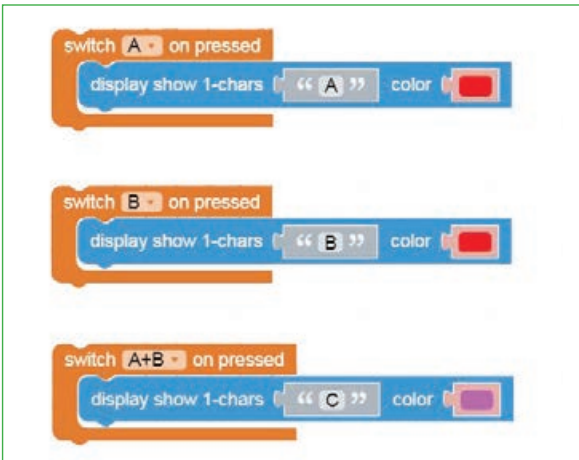
โปรแกรมที่ 5-1



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

ผลลัพธ์ของ on press จะเกิดขึ้นทันทีที่กดสวิตช์

### โปรแกรมที่ 5-2 รูปแบบ on pressed



โปรแกรมที่ 5-2



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

ผลลัพธ์ของ on pressed จะเกิดขึ้นหลังจากที่ปล่อยสวิตช์แล้ว ดังนั้นถ้ากดสวิตช์ค้างอยู่จะยังไม่เห็นผลลัพธ์ปรากฏ

### หมวดหมู่การคืนค่าจากสวิตช์

|   |   |  |
|---|---|--|
| <b>switch A is press ?</b><br>คืนค่า True เมื่อสวิตช์ถูกกด<br>คืนค่า False เมื่อไม่กดสวิตช์ | <b>switch A is release ?</b><br>คืนค่า True เมื่อไม่กดสวิตช์<br>คืนค่า False เมื่อสวิตช์ถูกกด | <b>switch A get value</b><br>คืนค่า 0 เมื่อไม่กดสวิตช์<br>คืนค่า 1 เมื่อกดสวิตช์ |
|---|---|--|

รูปที่ 3-4

## { ตัวอย่างที่ 6 นับถอยหลัง 60 วินาที }

ตัวอย่างนี้จะใช้บล็อก **wait until** รอจนกระทั่งกดสวิตช์ A จึงไปทำคำสั่งถัดไป โดยจะนับค่าตัวเลขถอยหลังจาก 59 ไปจนถึง 0 ทุกๆ 1 วินาทีจะให้แสดง : ตรงกลางระหว่างตัวเลขด้วย

เมื่อนับครบให้แสดงรูปหัวใจพร้อมกับส่งเสียงออกลำโพง

คำสั่ง **display show number** จะแสดงตัวเลขแบบย่อ ทำให้การแสดงผล 2 หลักทำได้บน LED 5x5 จุด



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

```

wait until ( switch A is press ? )
count with i from 59 to 0 by -1
do
  display show number i color red
  display dot at (x: 2, y: 1) set color purple
  display dot at (x: 2, y: 3) set color purple
  wait 0.5 seconds
  display dot at (x: 2, y: 1) set color black
  display dot at (x: 2, y: 3) set color black
  wait 0.5 seconds
display show
buzzer tone frequency 2000 Hz duration 1 seconds
    
```

โปรแกรมที่ 6-1

## { ตัวอย่างที่ 7 แสดงสถานะการกดสวิตซ์ ที่ LED RGB 5×5 จุด }

วนลูปตรวจสอบเงื่อนไขการกดสวิตซ์

เมื่อสวิตซ์ A และ B ถูกกดทั้งคู่ ให้แสดง LED RGB 5×5 จุด เป็นสีแดง

กดสวิตซ์ A ตัวเดียว ให้แสดง LED RGB 5×5 จุด เป็นสีเขียว

กดสวิตซ์ B ตัวเดียว ให้แสดง LED RGB 5×5 จุด เป็นสีน้ำเงิน

ไม่มีการกดสวิตซ์ ทำการเคลียร์หน้าจอ



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

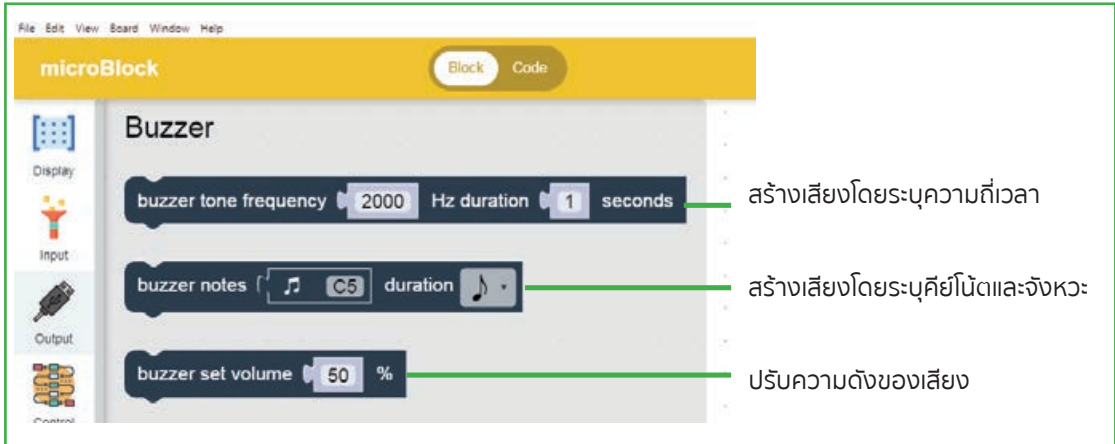
```

    forever
    if (switch A is press ? and switch B is press ?)
        display show [5x5 grid of red dots]
    else if (switch A is press ?)
        display show [5x5 grid of green dots]
    else if (switch B is press ?)
        display show [5x5 grid of blue dots]
    else
        display clear
    
```

โปรแกรมที่ 7-1

## 3.2 Mbits ขับเสียงออกลำโพง

บนบอร์ด Mbits มีลำโพงขนาดเล็กติดตั้งอยู่ เพื่อขับเสียงออกมาจากการทำงานของคำสั่งในหัวข้อ **Output**



รูปที่ 3.5

### 3.2.1 บล็อก buzzer tone frequency



สร้างเสียงโดยระบุความถี่ในหน่วยเป็นเฮิรตซ์ (Hz) และระยะเวลาให้เสียงดังในหน่วยเป็นวินาที สัญญาณเสียงที่ลำโพงตอบสนองได้ตั้งอยู่ในช่วง 300 ถึง 5000 Hz

## { ตัวอย่างที่ 8 สุ่มสร้างเสียงออกลำโพง }

ตัวอย่างนี้จะคอยตรวจสอบ สวิตซ์ A ถ้ามีการกดอยู่จะให้สร้างเสียงต่อเนื่องไปเรื่อยๆ จนกว่าจะมีการปล่อยสวิตซ์ โดยความถี่เสียงจะถูกสุ่มในช่วง 300 ถึง 3000 Hz



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์



โปรแกรมที่ 8-1

## { ตัวอย่างที่ 9 ขับเสียงจากทุ่มไปแหลม }

เมื่อกด สวิตซ์ A จะเป็นการสร้างเสียงไล่ลำดับจากเสียงทุ่มไปเสียงแหลม เมื่อถึงค่าความถี่สูงถึง 3000 แล้วยังจะกลับไปรอการกดสวิตซ์รอบใหม่



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

```

    forever
    |
    |   wait until switch A is press ?
    |
    |   count with i from 500 to 3000 by 50
    |
    |   do
    |   |   buzzer tone frequency i Hz duration 0.1 seconds
    |
    |
  
```

โปรแกรมที่ 9-1

## { ตัวอย่างที่ 10 สร้างเสียงไซเรน }

เมื่อกด สวิตซ์ A จะวนลูป 10 ครั้งเพื่อสร้างเสียงออกลำโพง ด้วยความถี่ 2 ความถี่สลับกัน ดังคล้ายกับเสียงไซเรน



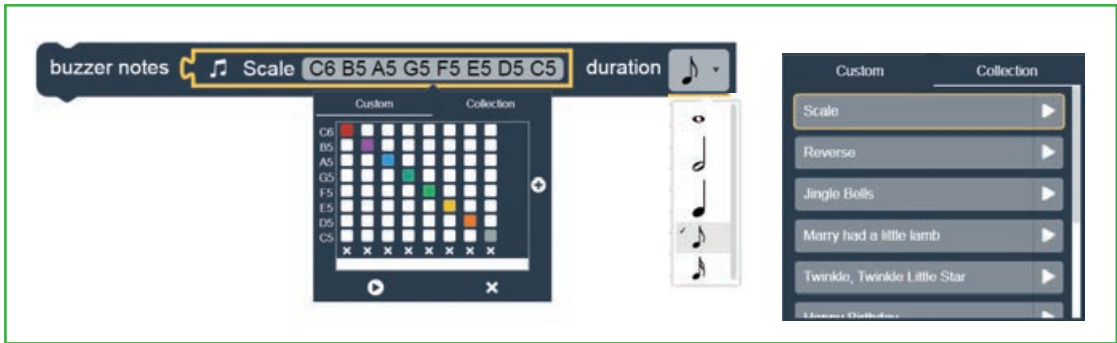
สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

```

    forever
    |
    |   wait until switch A is press ?
    |
    |   repeat 10 times
    |   |
    |   |   buzzer tone frequency 2000 Hz duration 0.4 seconds
    |   |   buzzer tone frequency 1000 Hz duration 0.4 seconds
    |   |
    |   |
  
```

โปรแกรมที่ 10-1

### 3.2.2 บล็อก buzzer note



รูปที่ 3-6

เป็นบล็อกคำสั่งที่ใช้สร้างเสียงแบบเดียวกับ **tone** แต่ระบุค่าเป็นคีย์โน้ตดนตรีและจังหวะของเสียง ต้องระบุค่า 2 ค่าคือ

- **Scale** คือชื่อตัวโน้ตดนตรีกำหนดได้หลายๆ ตัวโน้ตในคำสั่งเดียวและมี **Collection** เพื่อเรียกเพลงตัวอย่างมาเล่นและแก้ไขได้ พร้อมทั้งฟังเสียงโน้ตจากคอมพิวเตอร์ ก่อนการอัปโหลดลงไปยังบอร์ด mBits

- **duration** คือ ระยะเวลาที่ต้องการให้ขับเสียงดนตรีด้วยกัน 5 ค่า

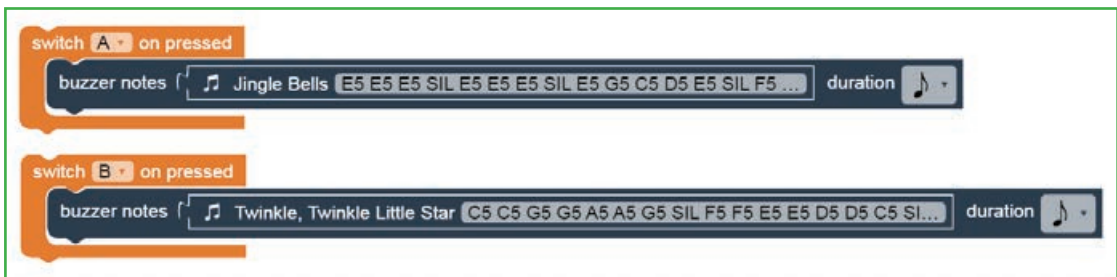
|  |                                |
|--|--------------------------------|
|  | โน้ตตัวกลมแทน 4 จังหวะ         |
|  | โน้ตตัวขาวแทน 2 จังหวะ         |
|  | โน้ตตัวดำแทน 1 จังหวะ          |
|  | โน้ตเขยิบ 1 ชั้นแทน 1/2 จังหวะ |
|  | โน้ตเขยิบ 2 ชั้นแทน 1/4 จังหวะ |

## { ตัวอย่างที่ 11 เสียงเพลง Twinkle, Twinkle Little Star และ Jingle Bells }

เป็นการเอาเมโลดี้ตัวอย่างจาก 9 ตัวอย่างมาลองเล่นเสียงจากการกดสวิตซ์ A และ B



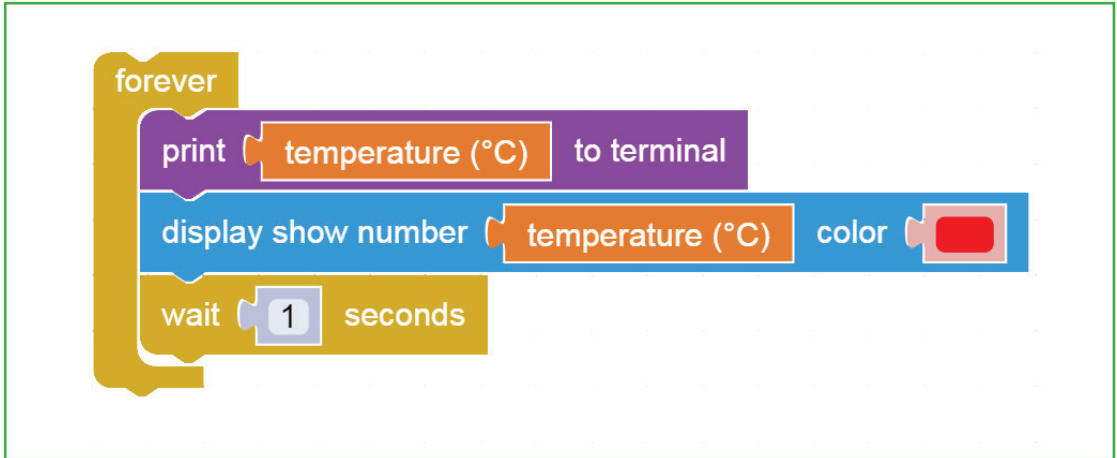
สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์



โปรแกรมที่ 11-1

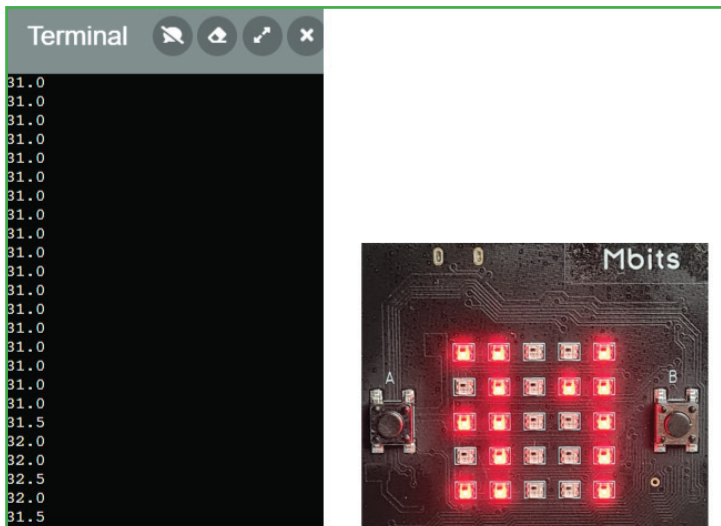


## { ตัวอย่างที่ 12 แสดงค่าอุณหภูมิที่ Terminals }



โปรแกรมที่ 12-1

ตัวอย่างนี้จะนำค่าของอุณหภูมิที่วัดได้มาแสดงที่ LED RGB 5×5 จุด และหน้าต่าง Terminal ทุกๆ 1 วินาที โดยค่าที่ Terminal จะแสดงในรูปแบบทศนิยมด้วย



รูปที่ 3-7 ผลลัพธ์แสดงที่หน้าต่าง Terminal และบอร์ด Mbits



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

## { ตัวอย่างที่ 13 แสดงค่าอุณหภูมิพร้อมข้อความ (ภาษาไทย) }

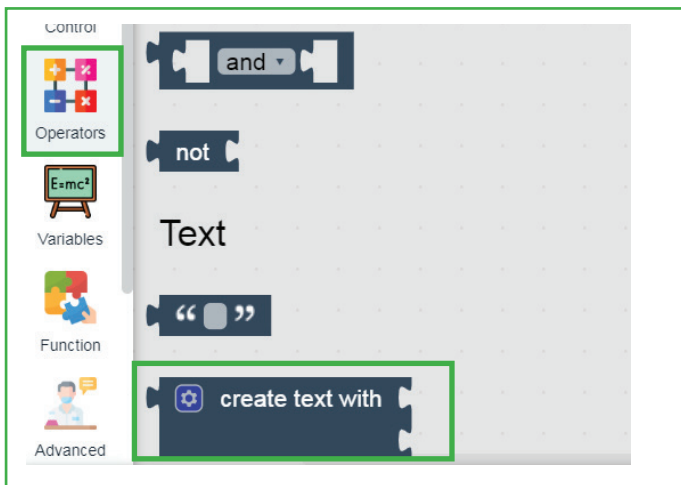
ในหัวข้อ Operators จะมีชุดบล็อกคำสั่งเกี่ยวกับการจัดการข้อความชื่อ **create text with** ใช้เพื่อเชื่อมข้อความเข้าด้วยกัน

โดยตัวอย่างนี้จะเชื่อมข้อความ “อุณหภูมิ=” + temperature + “องศา” นำไปแสดงที่ Terminal

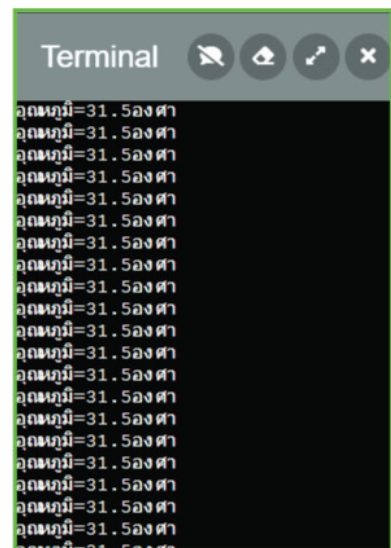
คำสั่ง **create text with** คำเริ่มต้นจะรวมข้อความได้ 2 ชุด (item) ถ้าต้องการเพิ่มต้องกดที่รูปเฟืองแล้วลาก item มาใส่เพิ่ม ในที่นี้ใช้ 3 ชุดข้อมูล



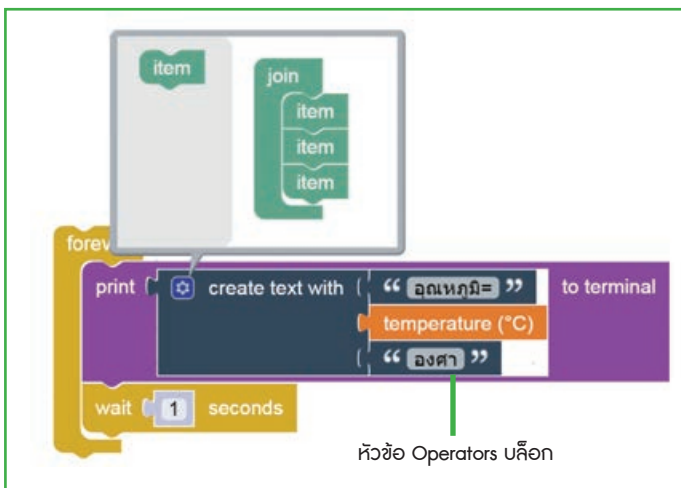
สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์



รูปที่ 3-8



รูปที่ 3-9 ผลลัพธ์แสดงที่หน้าต่าง Terminal



หัวข้อ Operators คลิก

โปรแกรมที่ 13-1

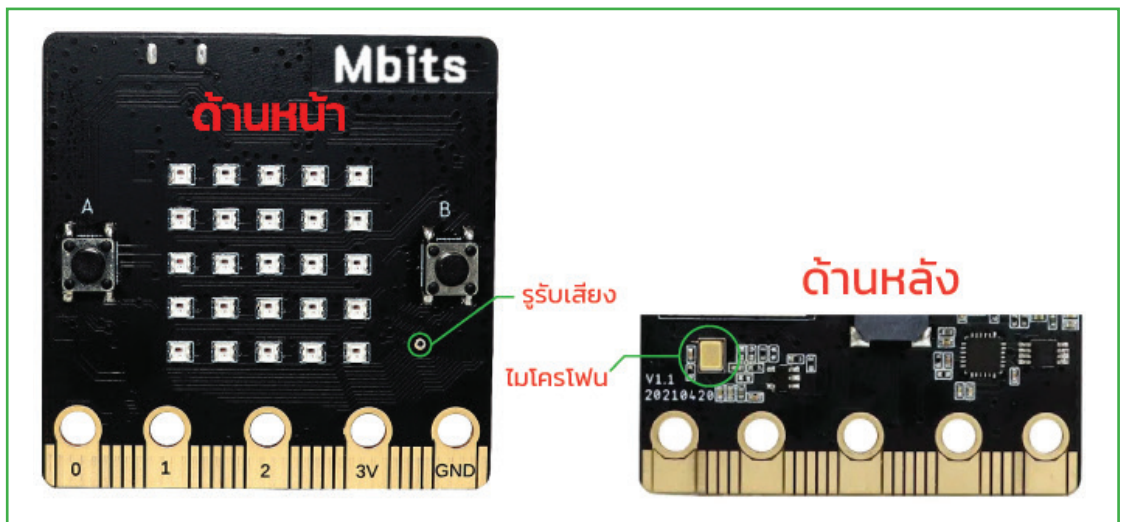
# บทที่ 4

# ไมโครโฟนและ ตัวตรวจวัดความเร่ง



มาทำความรู้จักและใช้งานอุปกรณ์อินพุตสำคัญของบอร์ด Mbits อีก 2 ตัวคือ ไมโครโฟนและตัวตรวจวัดความเร่ง

## 4.1 ไมโครโฟน



รูปที่ 4-1 ภาพแสดงตำแหน่งไมโครโฟนภาพด้านหน้าและด้านหลังของบอร์ด Mbits V2

ไมโครโฟนทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณเสียงให้เป็นสัญญาณไฟฟ้าแล้วป้อนเข้าไปยังวงจรแปลงสัญญาณแอนะล็อกเป็นดิจิทัลของ Mbits



รูปที่ 4-2 บล็อกคำสั่ง sound level (0-4095)

## { ตัวอย่างที่ 14 อ่านค่าจากไมโครโฟน แสดงผลที่หน้าต่าง Terminal }

ค่าเสียงในสภาวะปกติกับเมื่อได้รับการกระตุ้นจะมีค่าต่างกัน ทดสอบดูการเปลี่ยนแปลงของตัวเลขที่หน้าต่าง Terminal นำค่าเหล่านี้เป็นค่าสำหรับการเขียนโปรแกรมเปรียบเทียบในตัวอย่างต่อไป

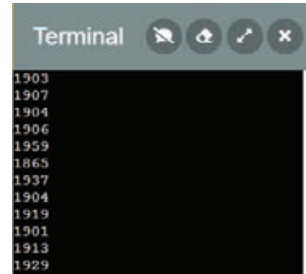


สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

```

    forever
      print sound level (0-4095) to terminal
      wait 1 seconds
  
```

โปรแกรมที่ 14-1



รูปที่ 4-3 ผลลัพธ์แสดงที่หน้าต่าง Terminal

## { ตัวอย่างที่ 15 เปิด/ปิดไฟด้วยเสียง }

```

    set x to 0
    forever
      if sound level (0-4095) > 2500
        if x = 0
          set x to 1
          display show
        else
          set x to 0
          display clear
      wait 0.2 seconds
  
```

โปรแกรมที่ 15-1



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

จากระดับเสียงที่อ่านค่าได้จากตัวอย่าง ก่อนหน้านี้พบว่า ค่าที่มากกว่าปกติคือค่าที่เกิน 2500 ขึ้นไป ดังนั้นจึงใช้ค่า 2500 เป็นจุดเปรียบเทียบ แต่ก่อนจะขับ LED RGB 5x5 จุดติดหรือดับจะต้องตรวจสอบก่อนว่า สถานะเดิมก่อนหน้านี้ (ตัวแปร x) มีค่าเป็นอย่างไร

ถ้ามีค่าเป็น 0 แสดงว่าเดิมดับอยู่ ก็สั่งให้ติด (เป็นรูปหัวใจ) และให้ค่าเปลี่ยนเป็น 1

ถ้าเดิมเป็น 1 แสดงว่าเดิมติดอยู่ก็สั่งให้ดับ และให้ค่า x เปลี่ยนเป็น 0 ท้ายสุดจะต้องหน่วงเวลาเล็กน้อยไม่ให้เกิดเหตุการณ์ซ้ำเร็วเกินไป

## 4.2 ตัวตรวจวัดความเร่ง Accelerometer

บนบอร์ด Mbits ติดตั้งตัวตรวจจับเบอร์ MPU6050 เป็นตัวตรวจวัดความเร่ง 3 แกน นำค่าความเร่งมาประยุกต์ใช้งานได้หลากหลายตามชุดคำสั่งในหัวข้อ **Input** ดังนี้

**microBlock**

**IMU**

- on shake gesture** — ทำงานเมื่อถูกกระตุ้นด้วยรูปแบบการเคลื่อนไหวต่างๆ
- is shake gesture** — เป็นจริงเมื่อถูกกระตุ้นด้วยรูปแบบการเคลื่อนไหวต่างๆ
- acceleration (mg) X** — คืบค่าความเร่งในแนวแกน X, Y, Z และ ค่าผลรวมทั้ง 3 แกนหรือ **Strength**
- rotation (°) pitch** — คืบค่ามุมยก (**pitch**) และมุมเอียง (**roll**)
- gyroscope (°/s) X** — คืบค่าองศา/วินาทีของการบิดตัวในแนวแกน X, Y, Z และ ค่าผลรวมทั้ง 3 แกนหรือ **Strength**

Available options for 'shake' / 'gesture':

- ✓ shake
- board up
- board down
- screen up
- screen down
- tilt left
- tilt right
- free fall
- 3g
- 6g
- 8g

Available options for 'X':

- ✓ x
- y
- z
- strength

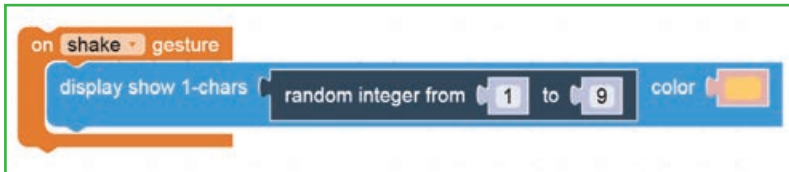
รูปที่ 4-4 บล็อกคำสั่งหัวข้อ **input>IMU**

## { ตัวอย่างที่ 16 เขย่าสุ่มค่าตัวเลข 1 ถึง 9 }

เพื่อให้แสดงตัวเลขได้เต็มจอ จะใช้คำสั่ง `display show 1-chars` ทุกครั้งที่มีการเขย่า จะเป็นการกระตุ้นให้สุ่มตัวเลข แล้วนำมาแสดงที่ LED RGB 5x5 จุด



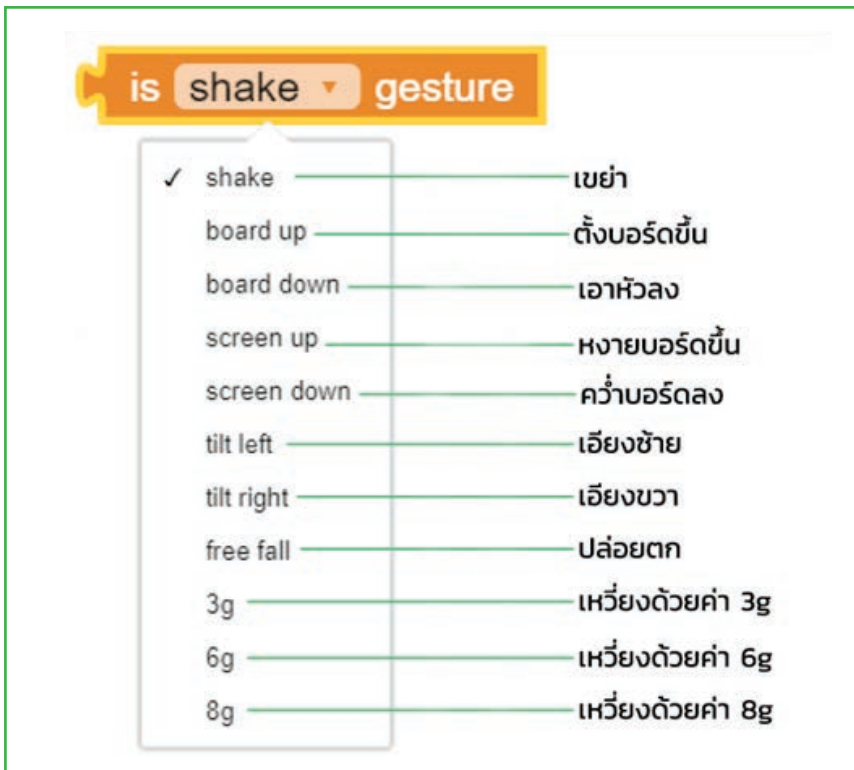
สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์



โปรแกรมที่ 16-1

## { ตัวอย่างที่ 17 กระตุ้นให้ทำงานด้วย Gesture ต่างๆ }

การกระตุ้นมีหลายรูปแบบตามรูป นำค่าเหล่านี้เขียนเป็นโค้ดเพื่อให้เห็นภาพ



รูปที่ 4-5



```

forever
  if is free fall gesture
    buzzer tone frequency 2000 Hz duration 0.5 seconds
  else if is board up gesture
    do display show 1-chars " B " color red
  else if is board down gesture
    do display show 1-chars " C " color red
  else if is screen up gesture
    do display show 1-chars " D " color green
  else if is screen down gesture
    do display show 1-chars " E " color green
  else if is tilt left gesture
    do display show 1-chars " F " color blue
  else if is tilt right gesture
    do display show 1-chars " G " color blue
  else display clear
    
```

โปรแกรมที่ 17-1

### การทำงาน

จากตัวอย่างจะตรวจสอบการหมุน การเอียงในทิศทางต่างๆ และแสดงผลออกมาเป็นตัวอักษร ยกเว้น **free fall** หรือการตกอิสระจะใช้ในการับเสียงแทน เนื่องจากจุดพลที่หน้าจอ LED RGB 5x5 จุด ได้ยาก



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

## { ตัวอย่างที่ 18 เอียงจุดไล่ติดกะพริบ }

**acceleration (mg) X**

ค่าที่อ่านได้จากบล็อก **acceleration** จะมีค่าอยู่ระหว่าง -1023 ถึง 1023 นำมาทำให้ค่าเป็นบวก โดยบวกกับ 1023 กลายเป็น 0 ถึง 2046 และแปลงไปใช้กับตำแหน่ง LED RGB 5x5 จุด ต้องแทนด้วยเลข 0 ถึง 4 จึงต้องหารด้วย 450 แต่ค่าการหารเป็นเลขทศนิยม ใช้คำสั่ง **round down** (ปัดเศษลง) ให้กลายเป็นเลขจำนวนเต็ม นำค่าไปพล็อตเป็นตำแหน่งของ LED RGB แถบ X และ Y สุดท้ายกำหนดให้กะพริบด้วย จึงต้องสั่งให้ติดและดับที่ LED ในตำแหน่งเดิม



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

```

forever
  set X to round down ( acceleration (mg) x + 1023 / 450 )
  set Y to round down ( acceleration (mg) y + 1023 / 450 )
  display dot at (x: X, y: Y) set color red
  wait 0.1 seconds
  display dot at (x: X, y: Y) turn off
  wait 0.1 seconds
    
```

โปรแกรมที่ 18-1

## { ตัวอย่างที่ 19 เกมเอียงบอร์ดดับไฟ }

จากตัวอย่างก่อนหน้านี้ ดัดแปลงให้เป็นเกมง่ายๆ โดยเพิ่มตัวแปร **XX** และ **YY** สุ่มตำแหน่ง LED เป้าหมายติด เพื่อแยกแยะความต่าง LED เป้าหมายจะติดค้างและ สุ่มสี ส่วน LED ค้นหาจะติดกะพริบสีแดง

ในการเลื่อนไปหาจะใช้การเอียงบอร์ด เมื่อตำแหน่งกึ่งแกน X และ Y ตรงกับ LED เป้าหมาย ให้ขยับเสียงออกลำโพงแล้วสุ่มตำแหน่งใหม่ เมื่อค้นหา LED เป้าหมายได้ 1 จุด จะเพิ่ม 1 คะแนน (ตัวแปร CNT) จากนั้นแสดงคะแนนที่หน้าต่าง Terminal



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

```

set CNT to 0
set XX to random integer from 0 to 4
set YY to random integer from 0 to 4
display dot at (x: XX, y: YY) set color random color
forever
  set X to round down (acceleration (mg) x + 1023) / 450
  set Y to round down (acceleration (mg) y + 1023) / 450
  display dot at (x: X, y: Y) set color red
  wait 0.1 seconds
  display dot at (x: X, y: Y) turn off
  wait 0.1 seconds
  display dot at (x: XX, y: YY) set color random color
  wait 0.1 seconds
  if (XX == X and YY == Y)
    buzzer tone frequency 2000 Hz duration 0.2 seconds
    display dot at (x: XX, y: YY) turn off
    set XX to random integer from 0 to 4
    set YY to random integer from 0 to 4
    change CNT by 1
    print CNT to terminal
  
```

โปรแกรมที่ 19-1

## { ตัวอย่างที่ 20 เกมทอยลูกเต๋า }

```

on shake gesture
  set dice to random integer from 1 to 6
  if dice = 1
    display show [1]
  else if dice = 2
    do display show [2]
  else if dice = 3
    do display show [3]
  else if dice = 4
    do display show [4]
  else if dice = 5
    do display show [5]
  else
    do display show [6]
  
```

โปรแกรมที่ 20-1



สแกน QR Code เพื่อดูผลลัพธ์

บอร์ด Mbits ทำการสุ่มตัวเลขจำนวนเต็มตั้งแต่ 1 ถึง 6 ด้วยคำสั่ง **random integer from** แล้วนำค่าของตัวเลขที่สุ่มได้ไปเก็บไว้ในตัวแปร **dice**

จากนั้น เมื่อโค้ดรันมาถึง **if else if** ก็จะตรวจสอบค่าตัวเลขในตัวแปร **dice** ว่าตรงกับตัวเลข 1,2,3,4 และ 5 หรือไม่ หากตรงกับตัวเลขใด LED ก็จะสว่างตามแบบที่กำหนดไว้

แต่หากไม่ตรงกับตัวเลขใดเลย แสดงว่าตัวเลขในตัวแปร **dice** มีค่าเท่ากับ 6 ก็จะทำงานตามโค้ดที่อยู่ในช่อง **else** แทน คือ แสดงลูกเต๋าด้านบนเลข 6

# บทที่ 5

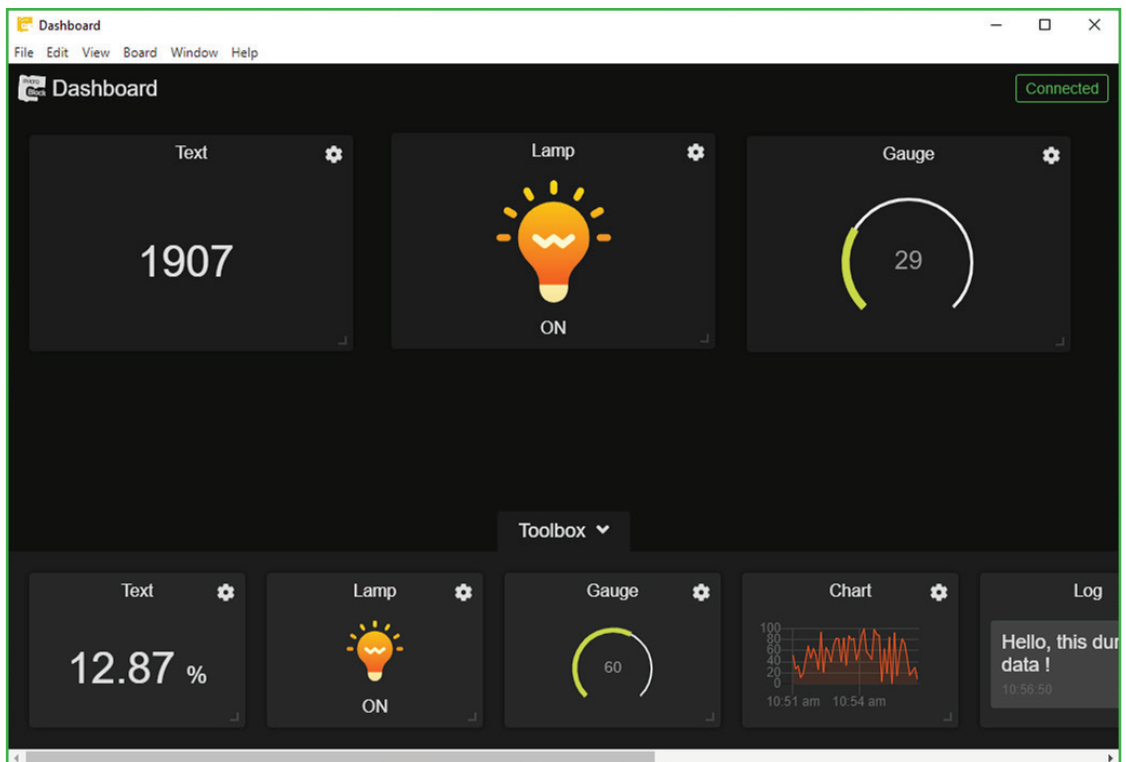
## การใช้งาน Dashboard ของ microBlock IDE



โปรแกรม microBlock IDE ตั้งแต่เวอร์ชัน 2.1.0 ขึ้นไป จะมีหน้าต่างแสดงผลการทำงานที่เรียกว่า **Dashboard** สำหรับแสดงข้อมูลแบบข้อความ ตัวเลข สถานะของ LED เจนหรือมาตรวัด กราฟ และปริมาณทางไฟฟ้าอื่นๆ ได้ สำหรับบอร์ด Mbits V2 ติดต่อกับส่วนแสดงผลหรือ Dashboard นี้ด้วยการสื่อสารข้อมูลผ่านอนุกรมผ่านทางพอร์ต USB อนุกรม โดยในระหว่างการทำงานร่วมกันจะต้องต่อสายเชื่อมต่อพอร์ต USB ของคอมพิวเตอร์กับบอร์ด Mbits V2 ตลอดเวลา

### 5.1 รู้จักกับหน้า Dashboard

Dashboard เป็นหน้าต่างสำหรับแสดงผลการทำงานในแบบกราฟิก ซึ่งเป็นที่นิยมมากในซอฟต์แวร์พัฒนาโปรแกรมสมัยใหม่ ซึ่งแตกต่างจากหน้าต่าง Terminal ที่แสดงข้อความหรือตัวเลขเท่านั้น ใน microBlock IDE ได้บรรจุความสามารถนี้เข้าไปในโปรแกรมด้วย ซึ่งจะแสดงผ่านเครื่องมือที่มีชื่อว่า **วิดเจ็ต**



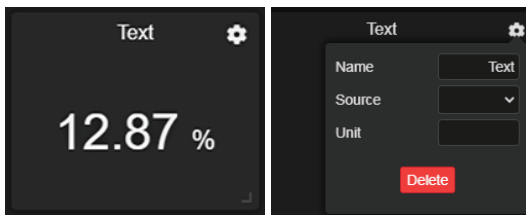
รูปที่ 5-1 แสดงตัวอย่างของ Dashboard ในโปรแกรม microBlock IDE

## 5.2 รู้จักกับวิดเจ็ตต่างๆ ของ Dashboard ในโปรแกรม microBlock IDE

ภายในแถบเครื่องมือหรือ Toolbox มีวิดเจ็ตสำหรับใช้งานบน Dashboard ที่แตกต่างกัน สรุปได้ดังนี้

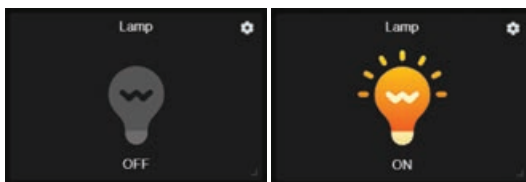
### 5.2.1 Text

เป็นวิดเจ็ตสำหรับแสดงข้อมูลแบบข้อความ ทั้งตัวอักษรและตัวเลข



- Name : ชื่อของวิดเจ็ต
- Source : ชื่อข้อมูล
- Unit : หน่วยของค่าที่แสดง

### 5.2.2 Lamp



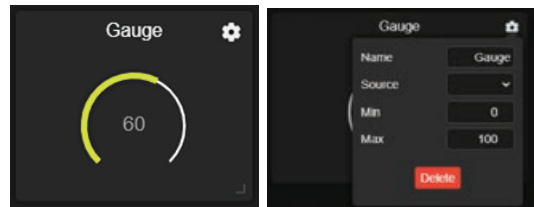
เป็นวิดเจ็ตใช้แสดงคอมไฟหรือหลอดไฟเหมาะกับการใช้งานข้อมูลที่เป็นดิจิทัล

- หากข้อมูลเป็น “0” หลอดไฟจะดับ
- หากข้อมูลเป็น “1” หลอดไฟจะติด

- Name : ชื่อของวิดเจ็ต
- Source : ชื่อข้อมูล

### 5.2.3 Gauge

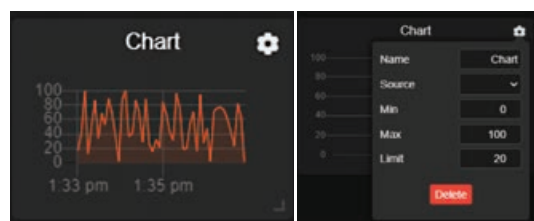
เป็นวิดเจ็ตใช้แสดงผลการทำงานในแบบมาตรวัดหรือเกจ



- Name : ชื่อของวิดเจ็ต
- Source : ชื่อข้อมูล
- Min : ค่าต่ำสุดที่มาตรวัดหรือเกจแสดงได้
- Max : ค่าสูงสุดที่มาตรวัดหรือเกจแสดงได้

### 5.2.4 Chart

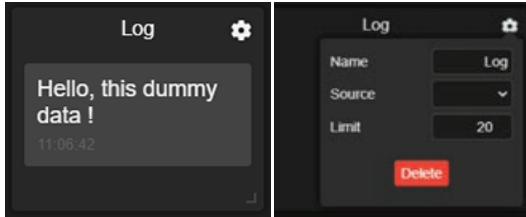
เป็นวิดเจ็ตใช้แสดงข้อมูลรูปกราฟที่บอกทั้งค่าของข้อมูลและเวลา



- Name : ชื่อของวิดเจ็ต
- Source : ชื่อข้อมูล
- Min : ค่าต่ำสุดที่กราฟแสดงได้
- Max : ค่าสูงสุดที่กราฟแสดงได้
- Limit : จำนวนข้อมูลสูงสุดที่นำมาแสดงบนกราฟ

## 5.2.5 Log

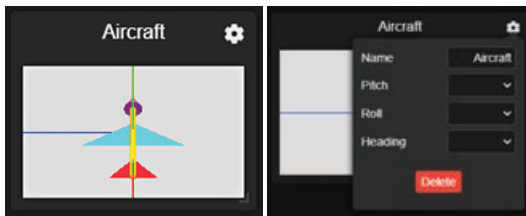
เป็นวิดเจ็ตแสดงชุดข้อมูลที่ประกอบไปด้วยข้อมูลและเวลา



- Name : ชื่อของวิดเจ็ต
- Source : ชื่อข้อมูล
- Limit : จำนวนข้อมูลสูงสุดที่นำมาแสดง

## 5.2.6 Aircraft

เป็นวิดเจ็ตแสดงชุดข้อมูลในรูปแบบเครื่องบินจำลอง มีใน microBlock IDE V2.2.0 ขึ้นไป โดยปกติทำงานร่วมกับตัวตรวจวัดความเร็ว 3 แกน



- Name : ชื่อของวิดเจ็ต
- Pitch : กำหนดค่าข้อมูลของมุม pitch
- Roll : กำหนดค่าข้อมูลของมุม roll
- Heading : กำหนดค่าข้อมูลของ heading

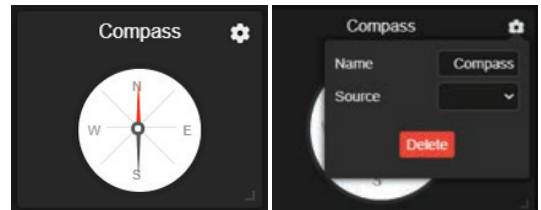
## 5.2.7 Game

เป็นมินิเกมส์ Pong ใช้ปุ่มลูกศรซ้ายและขวาบนคีย์บอร์ดในการควบคุม



## 5.2.8 Compass

เป็นวิดเจ็ตแสดงผลเข็มทิศ ปกติใช้งานร่วมกับโมดูลวัดสนามแม่เหล็กและเข็มทิศฮิลิกทรอนิกส์ (แนะนำเบอร์ LSM303)



- Name : ชื่อของวิดเจ็ต
- Source : ชื่อข้อมูล



## 5.3 การใช้งาน Dashboard เบื้องต้น

การใช้งานหน้าต่าง Dashboard จะต้องสร้างโค้ดบนโปรแกรม microBlock IDE แล้วอัปโหลดไปยังบอร์ด Mbits V2 ก่อน เพื่อกำหนดชื่อและข้อมูลที่ต้องการ ส่งไปแสดงผลบนหน้า Dashboard ผ่านทางพอร์ต USB อนุกรม (USB serial port) โดยบล็อกคำสั่งที่ใช้ คือ บล็อกคำสั่ง `send to dashboard`

### 5.3.1 บล็อกคำสั่งสำหรับ Dashboard ของโปรแกรม microBlock IDE

บล็อกคำสั่งที่ใช้ในการส่งข้อมูลคือ `send to dashboard` อยู่ในแถบเครื่องมือ Advanced หัวข้อ Dashboard

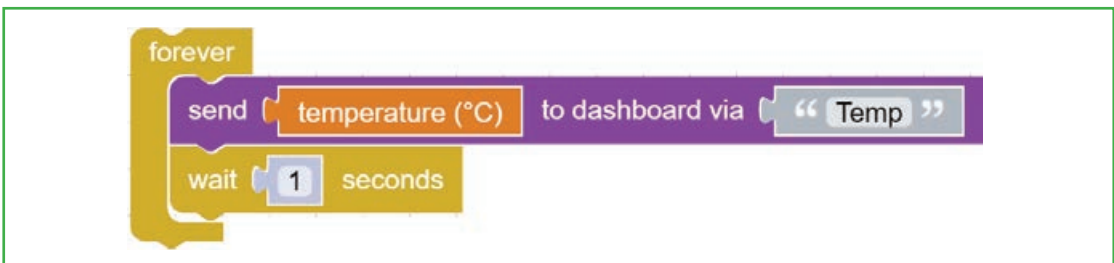


ใช้ส่งข้อมูลเพื่อนำไปแสดงผลบน Dashboard ประกอบด้วย

1. ข้อมูลที่ต้องการส่งเป็นตัวอักษรและตัวเลข โดยกำหนดในช่องที่อยู่ต่อจากคำสั่ง `send`
2. ชื่อข้อมูล เช่น ข้อมูลจากเซนเซอร์อุณหภูมิ ให้ตั้งชื่อว่า "Temp" หรือ "Temperature\_data" (ชื่อข้อมูลต้องไม่เว้นวรรคและไม่เป็นภาษาไทย) โดยกำหนดในช่อง "source1"

## { ตัวอย่างที่ 21 การแสดงค่าอุณหภูมิบนหน้า Dashboard }

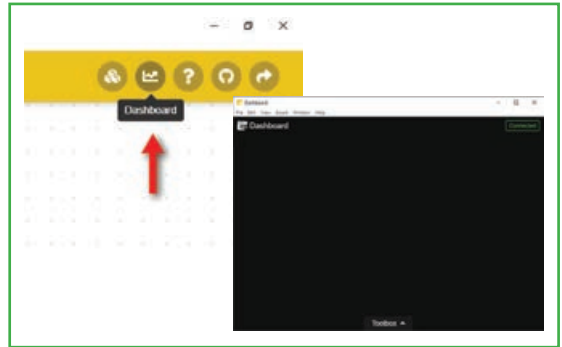
หัวข้อนีจะแสดงค่าข้อมูลที่อ่านได้จากตัวตรวจวัดอุณหภูมิบนบอร์ด Mbits ส่งไปแสดงผลเป็นตัวอักษรบนหน้าต่าง Dashboard มีขั้นตอนดังนี้



โปรแกรม 21-1

ทำการอัปโหลดโค้ดไปยังบอร์ด Mbits เท่านั้นที่เสร็จสิ้นสำหรับขั้นตอนสร้างโค้ดสำหรับบอร์ด Mbits ต่อไปจะเป็นขั้นตอนการใช้งานและสร้างวิดเจ็ตบนหน้า Dashboard คลิกที่เมนู **Dashboard** ที่ด้านขวาบน เพื่อเปิดหน้าต่าง **Dashboard**

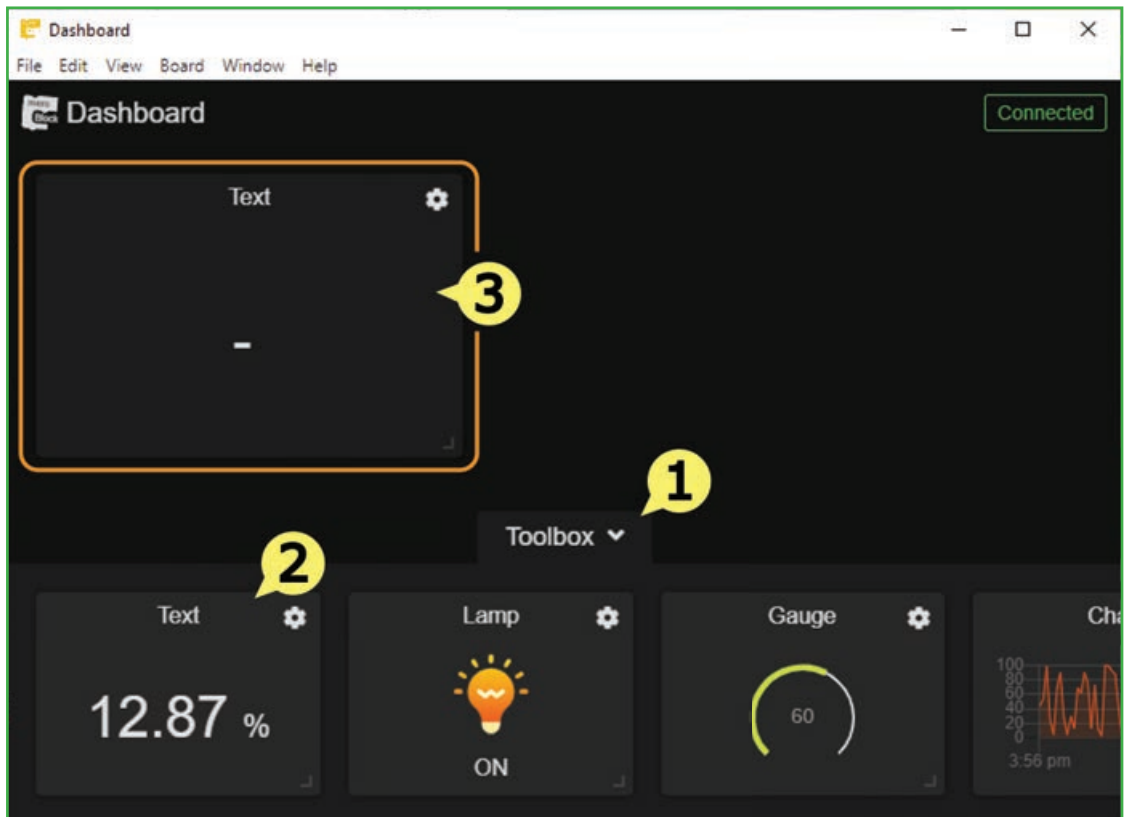
หน้าต่าง Dashboard ปรากฏขึ้นมาดังรูปที่ 5-2 ในการใช้งานครั้งแรกจะยังไม่มีวิดเจ็ต (widget) หรืออุปกรณ์ใดๆ หากเชื่อมต่อกับบอร์ด Mbits จะแสดงข้อความ Connected ที่มุมขวาบน (หากขึ้น Disconnect ให้ทำการเชื่อมต่อสายสัญญาณกับบอร์ด Mbits ก่อนใช้งานขั้นตอนถัดไป)



รูปที่ 5-2

## 5.3.2 เริ่มต้นเลือกและวางวิดเจ็ต

- (1) คลิกที่ **Toolbox**
- (2) คลิกเลือกวิดเจ็ตของเครื่องมือที่ต้องการ
- (3) จากนั้นวิดเจ็ตจะปรากฏขึ้นมาบนพื้นที่แสดงผลในที่นี้เลือก **Text** ดังรูปที่ 5-3



รูปที่ 5-3 แสดงแนวทางการเลือกและวางวิดเจ็ตบน Dashboard ของ microBlock IDE

(4) การนำข้อมูลมาแสดง มีขั้นตอนดังรูปที่ 5-4

(4.1) คลิกที่ปุ่มรูปฟันเฟืองเพื่อปรับบริเวณด้านบนขวา

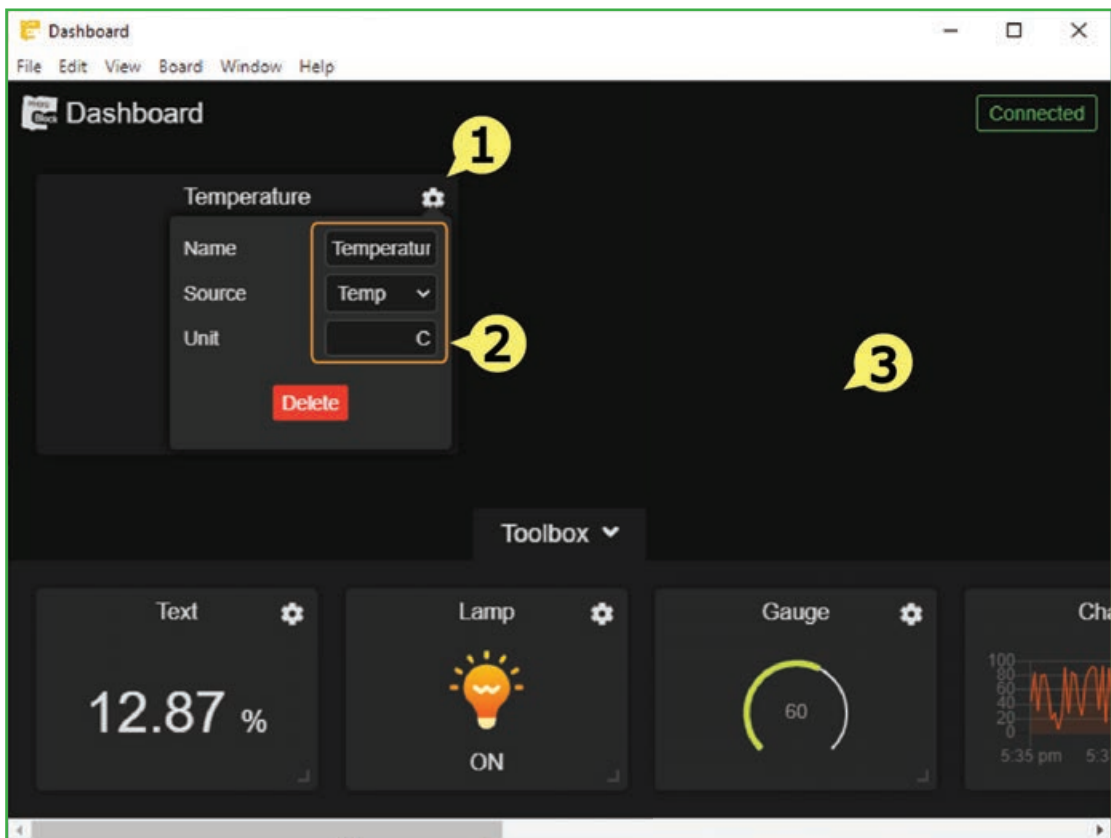
(4.2) หน้าต่างสำหรับตั้งค่าวิดเจ็ต **Text** ปรากฏขึ้นมา มีคุณสมบัติที่ต้องการตั้งค่าดังนี้

**Name** คือ ชื่อของวิดเจ็ต ผู้พัฒนาตั้งชื่ออะไรก็ได้ รองรับทั้งภาษาอังกฤษและภาษาไทย

**Source** คือ ชื่อข้อมูลที่ต้องการแสดงผลจากโปรแกรมที่เขียนไว้ก่อนหน้า

**Unit** คือ หน่วยของค่าที่แสดง เช่น องศาเซลเซียส (C)

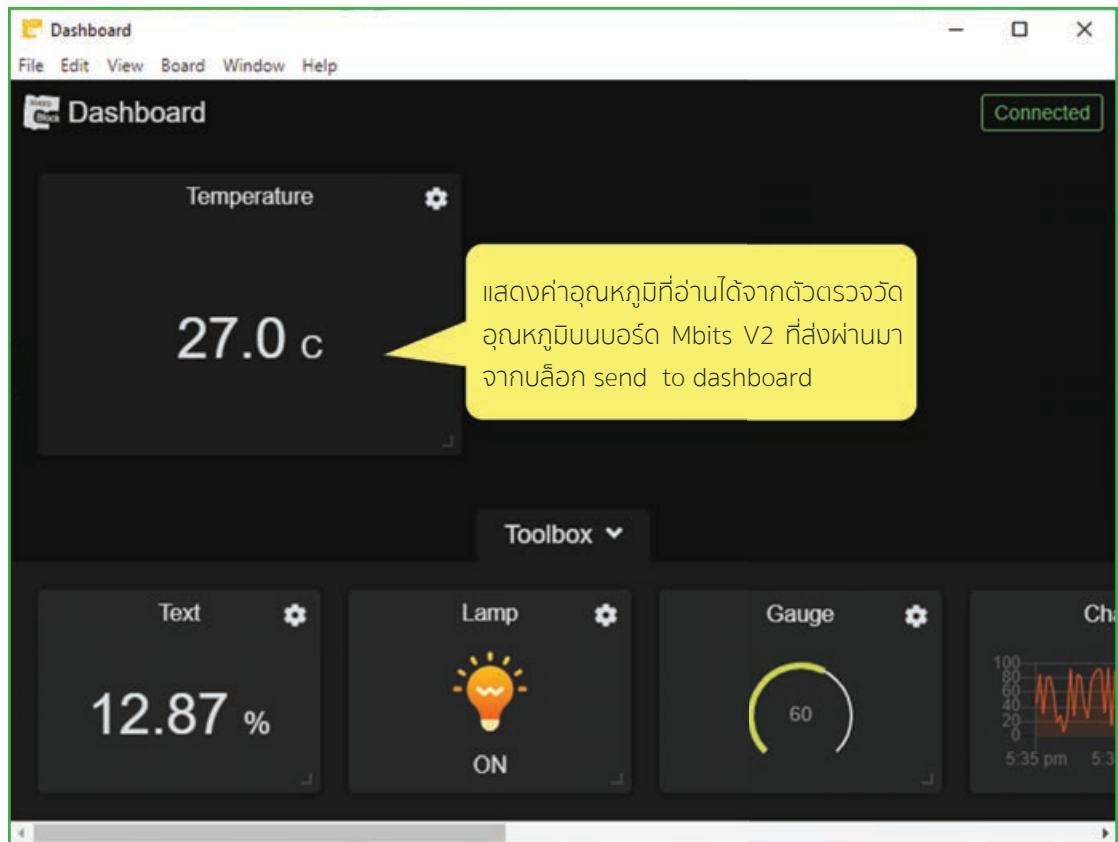
(4.3) คลิกไปที่พื้นที่ว่างของ Dashboard เพื่อปิดการตั้งค่าวิดเจ็ต



รูปที่ 5-4 แสดงขั้นตอนการนำข้อมูลมาแสดงบน Dashboard ของโปรแกรม microBlock IDE

## ผลลัพธ์ที่ได้

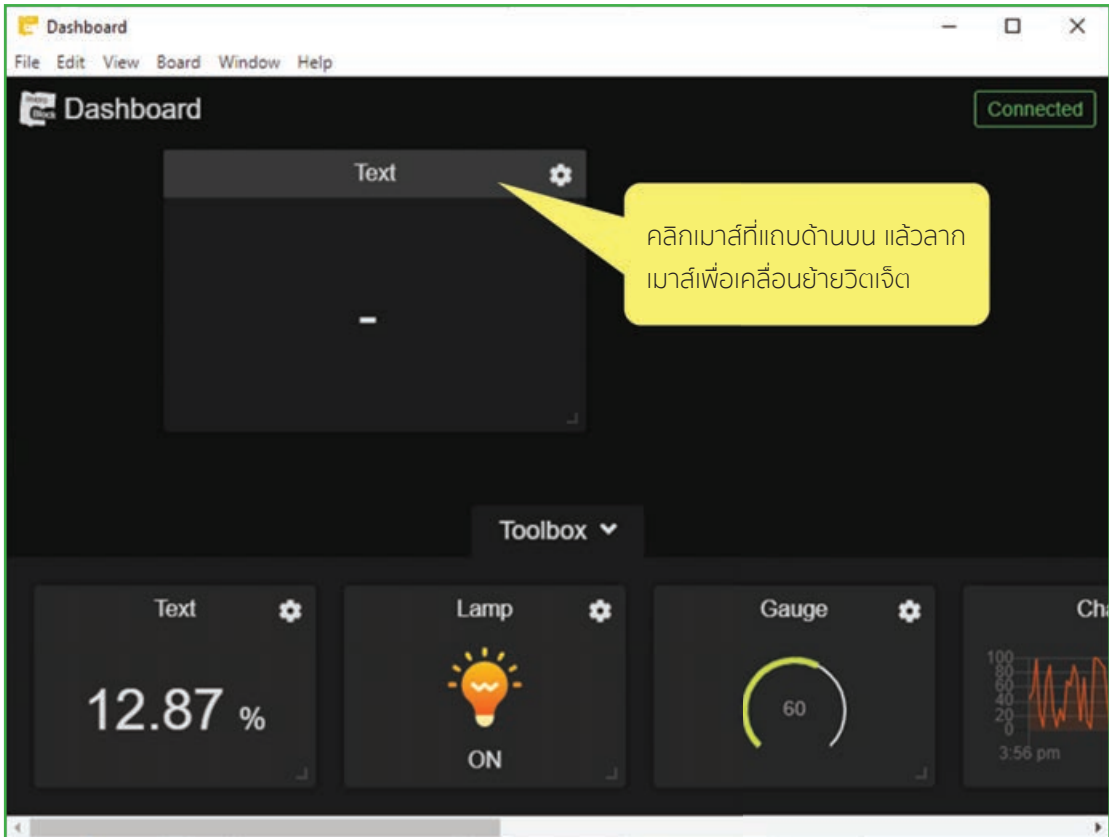
เมื่อทำการตั้งค่านำข้อมูลมาแสดงบนวิดเจ็ตสำเร็จ จะปรากฏค่าอุณหภูมิบนวิดเจ็ตที่ชื่อ **Temperature** โดยมีหน่วยเป็น C (องศาเซลเซียส)



รูปที่ 5-6 แสดง Dashboard สำหรับแสดงค่าอุณหภูมิที่อ่านได้จากบอร์ด Mbits V2

### 5.3.3 การย้ายตำแหน่งของวิดเจ็ต

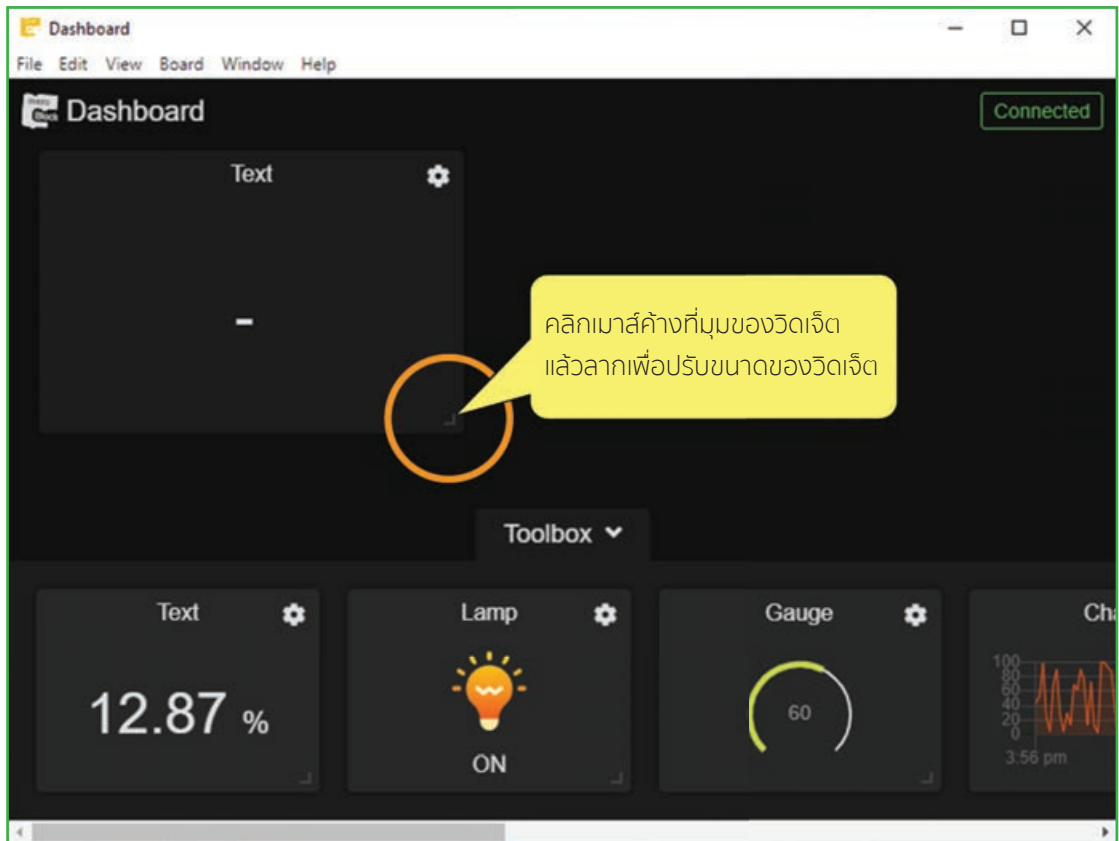
การย้ายตำแหน่งการวางของวิดเจ็ตหรืออุปกรณ์แสดงผลต่างๆ บน Dashboard ทำได้โดยการคลิกเมาส์ค้างที่แถบด้านบนของวิดเจ็ต จากนั้นทำการลากไปวางยังตำแหน่งที่ต้องการตามรูปที่ 5-7



รูปที่ 5-7 แสดงแนวทางการย้ายตำแหน่งของวิดเจ็ตในหน้าต่าง Dashboard

### 5.3.4 การปรับขนาดของวิดเจ็ต

ผู้พัฒนาสามารถปรับขนาดของวิดเจ็ตบน Dashboard ได้ โดยคลิกเมาส์ค้างบริเวณมุมขวาล่างของวิดเจ็ต แล้วลากปรับขนาดตามความต้องการตามรูปที่ 5-8

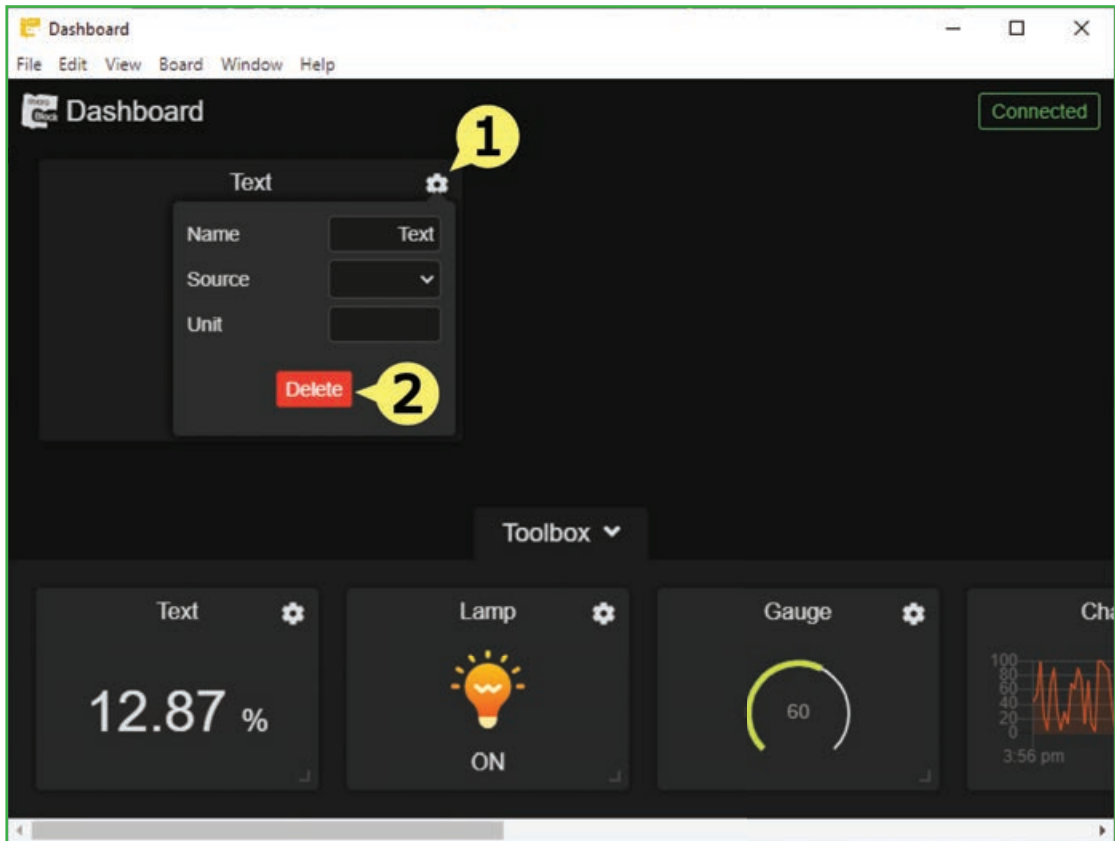


รูปที่ 5-8 แสดงแนวทางปรับขนาดวิดเจ็ตใน Dashboard ของโปรแกรม microBlock IDE

## 5.3.5 การลบวิดเจ็ต

แสดงขั้นตอนดังรูปที่ 5-9

- (1) คลิกที่ปุ่มรูปฟันเฟืองเพื่อปรับบริเวณด้านบนบนขวาของวิดเจ็ตที่ต้องการลบ
- (2) คลิกที่ปุ่ม Delete เพื่อลบ



รูปที่ 5-9 แสดงการลบวิดเจ็ตในหน้าต่าง Dashboard ของโปรแกรม microBlock IDE

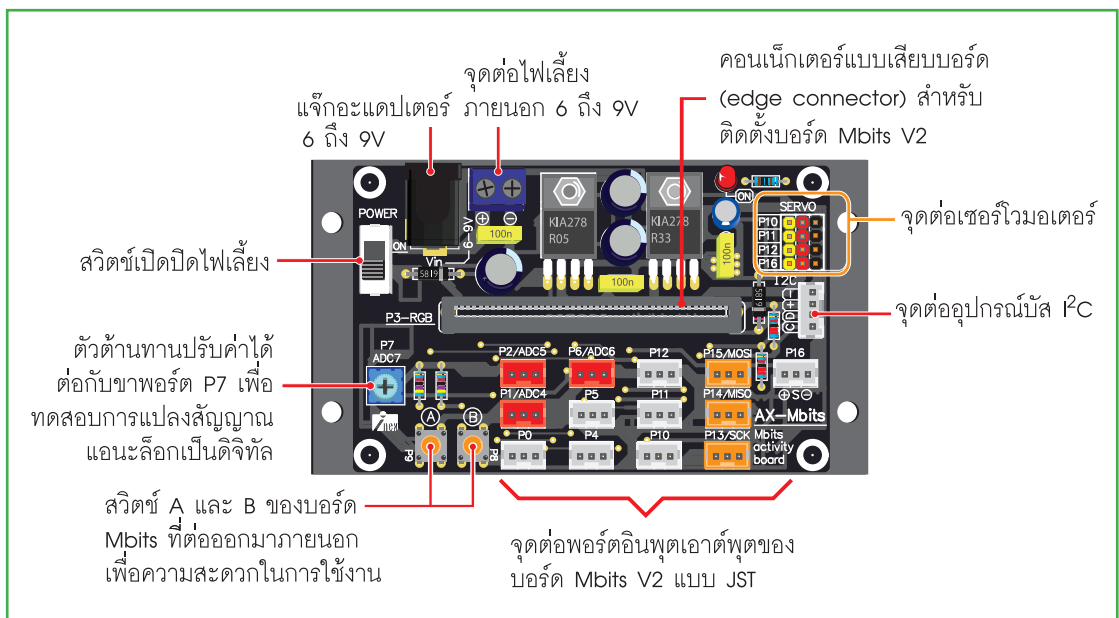


# บทที่ 6

## แนะนำ AX-Mbits บอร์ดเชื่อมต่อพอร์ต อินพุตเอาต์พุตกับอุปกรณ์ภายนอกสำหรับ Mbits V2 บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์เพื่อการเรียนรู้วิทยาการคำนวณเชิงปฏิบัติ



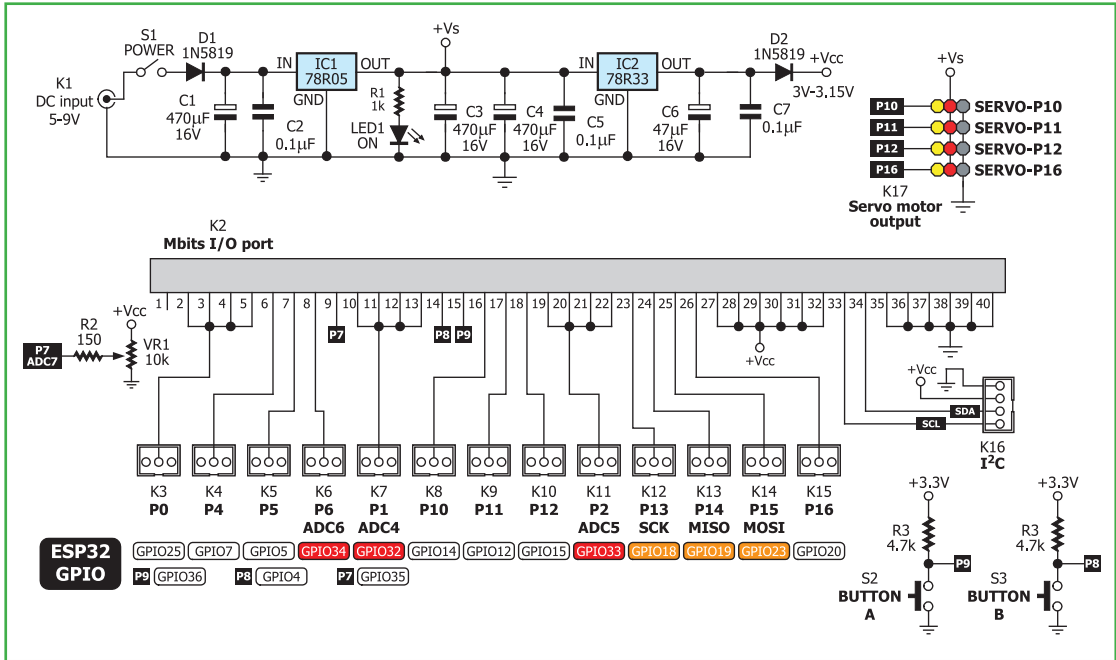
AX-Mbits เป็นหนึ่งในอุปกรณ์เสริมเพื่อสนับสนุนการใช้งานมินิบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์เพื่อการเรียนรู้ Mbits V2 ที่พัฒนาและผลิตขึ้นในประเทศไทย โดยวิศวกรไทยจากบริษัท อินโนเวตฟ เอ็กเพอริเมนต์ จำกัด (www.inex.co.th) โดยบอร์ดนี้ได้รับการออกแบบมาเพื่อช่วยอำนวยความสะดวกในการเรียนรู้และใช้งาน Mbits บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์เพื่อการเรียนรู้วิทยาการคำนวณเชิงปฏิบัติ การโดยเฉพาะอย่างยิ่งกับการใช้งานพอร์ต อินพุตเอาต์พุตของบอร์ด Mbits



รูปที่ 6-1 แสดงส่วนประกอบของบอร์ด AX-Mbits

### 6.1 คุณสมบัติของ AX-Mbits

- มีคอนเน็กเตอร์แบบเสียบบอร์ดสำหรับติดตั้งบอร์ด Mbits
- มีจุดต่อไฟเลี้ยง 6 ถึง 9V เป็นแจ็กอะแดปเตอร์และจุดต่อแบบขันสกรู พร้อมวงจรควบคุมไฟเลี้ยงคงที่ +5V และ +3.3V และวงจรป้องกันการลัดวงจร
- มีจุดต่อพอร์ตสำคัญแบบ JST เพื่อต่อกับอุปกรณ์อินพุตเอาต์พุตของ INEX
- มีจุดต่ออุปกรณ์ระบบบัส I2C เพื่อต่อกับอุปกรณ์ภายนอกเพิ่มเติม
- มีจุดต่อเซอร์โวมอเตอร์ 4 ช่อง ใช้งานร่วมกับขาพอร์ต P10, P11, P12 และ P16 ของ Mbits V2 ใช้แรงดันจากไฟเลี้ยง +5V มาเลี้ยงเซอร์โวมอเตอร์ รองรับเซอร์โวมอเตอร์ขนาดเล็กที่ใช้ไฟเลี้ยง 4.8 ถึง 6V
- มีสวิตช์กดติดปล่อยดับ 2 ตัวต่อมาจากสวิตช์ A และ B ของ Mbits V2
- มีตัวต้านทานปรับค่าได้สำหรับทดลองอินพุตแอนะล็อก สำหรับปรับแรงดัน 0 ถึง +3V



รูปที่ 6-2 วงจรของบอร์ด AX-Mbits



รูปที่ 6-3 การต่อใช้งานของบอร์ด Mbits V2 กับบอร์ด AX-Mbits